

---

## Jeux d'instructions

Daniel Etiemble  
de@lri.fr

---

## PERFORMANCE

- L'équation

$$\text{CPU execution time} = \text{NI} * \text{CPI} * \text{TC}$$

↓                      ↓                      ↓  
Nombre            Cycles/            Temps cycle d'horloge  
d'instructions    Instruction

- Les composantes de la performance

- Nombre d'instructions
  - Jeu d'instructions et compilateur
- CPI
  - Microarchitecture
- $T_c$ 
  - Technologie CMOS et Microarchitecture

## L'exécution d'une instruction

---

- Les étapes fondamentales

<i>Instructions UAL</i>	<i>Instructions Mémoire</i>	<i>Instructions Branchement</i>
Lecture instruction	Lecture instruction	Lecture instruction
Incrémentation CP	Incrémentation CP	Incrémentation CP
Décodage de l'instruction	Décodage de l'instruction	Décodage de l'instruction
Lecture des opérandes	Calcul de l'adresse	Calcul de l'adresse de
Exécution	mémoire	branchement
Ecriture du résultat	Accès mémoire	Exécution
	Rangement du résultat	

## Les différentes étapes

---

- Instructions entières  
LI/CP DI/LR EX ER
- Instructions flottantes  
LI/CP DI LR EX1 EX2 ... ER
- Instructions mémoire  
LI/CP DI/LR CA AM ER
- Instructions de branchement  
LI/CP DI/CAB/EX

## Les objectifs

---

- Performance
  - Pipeline efficace
    - Instructions de longueur fixe
    - Décodage simple
    - Modes d'adressage simples
- Taille du code
  - Minimiser la taille des instructions
    - Instructions de longueur variable (ou fixe)
  - Accès aux données efficace
    - Modes d'adressage complexes et efficaces pour applications visées
- Compatibilité binaire avec les générations précédentes
  - Exemple IA-32 (x86)

## Modèles d'exécution

---

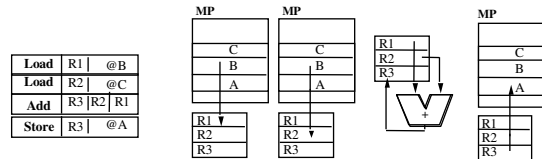
- Modèles d'exécution (n,m)
  - n : nombre d'opérandes par instruction
  - m : nombre d'opérandes mémoire par instruction
- Les différents modes
  - RISC : (3,0)
    - Instructions de longueur fixe
    - Load et Store : seules instructions mémoire
  - IA-32 : (2,1)
  - Pile (0,0)
    - Tous les opérandes sont accédés via la pile

## Modèle d'exécution RISC

(n,m)

n : nombre d'opérandes par instruction  
 m : nombre d'opérandes mémoire par instruction  
 Ex : A := B + C

**LOAD-STORE (3,0)**



Instructions de longueur fixe  
 Seules les instructions Load et Store accèdent à la mémoire

## Registres: organisation RISC

- 32 registres généraux (entiers) R0 à R31
- 32 registres flottants
- Instructions UAL et mémoire
  - Registre – registre
    - $R_d \leftarrow R_{s1} \text{ op } R_{s2}$
  - Registre – immédiat
    - $R_d \leftarrow R_{s1} \text{ op } \text{immédiat}$
    - $R_d \leftrightarrow \text{Mémoire } (R_{s1} + \text{dépl.})$

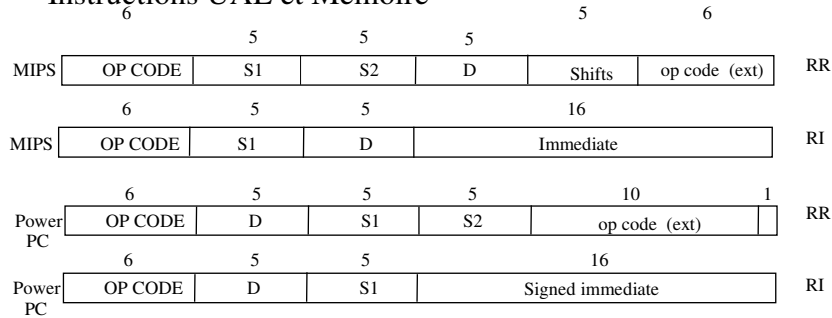
General Purpose Registers		
R0	alwayszero	local var A
R1		local var B
R2		local var C
R3		local var D
R4		local var E
R5		
R6		
R7		
R8	compiler temp 1	
R9	compiler temp 2	
R10	compiler temp 3	
R11	compiler temp 4	
R12		
R13		stack pointer
R14		
R15		

**Typical RISC Processor**

## Formats d'instructions RISC

---

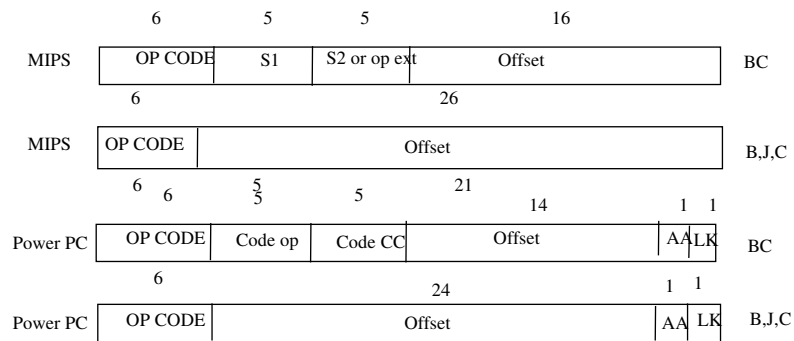
- Instructions UAL et Mémoire



## Formats d'instructions RISC

---

- Sauts et branchements

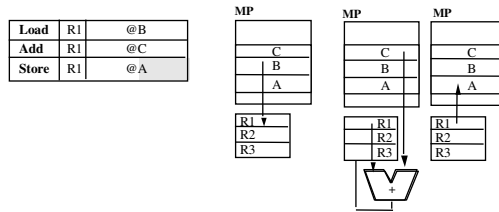


## Modèle (2,1)

(n,m)

n : nombre d'opérandes par instruction  
 m : nombre d'opérandes mémoire par instruction  
 Ex : A := B + C

### REGISTRE-MEMOIRE (2,1)



CISC compatible avec la technologie MOS des années 75-80

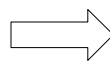
## Caractéristiques IA-32

- Instructions de longueur variable

Op code	Reg. et M	Déplacement	Immédiat	
1 or 2	1 or 2	0, 1, 2 or 4	0, 1, 2 or 4	octets

– Inst dest, source

REG	REG
REG	MEM
REG	IMM
MEM	REG
MEM	IMM



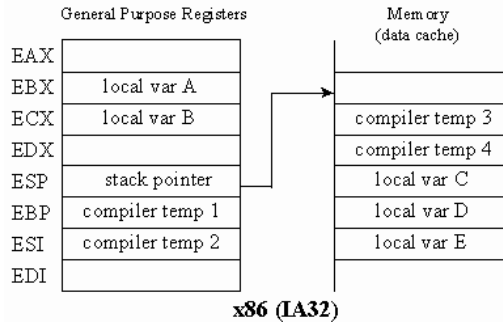
Lecture mémoire,  
Exécution,  
Ecriture mémoire

- Instructions complexes
  - Rep
- Modes d'adressage complexes

**Adresse mémoire = Rb + RI x f + déplacement**

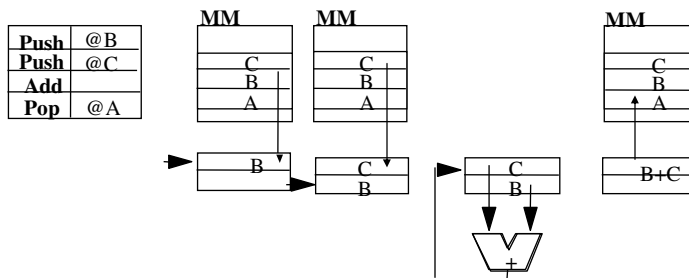
## Registres : organisation IA-32

- Organisation non homogène
  - 8 registres «généraux» avec rôle spécifique
  - Registres flottants fonctionnant en pile (x87)
  - Registres «SIMD» MMX, SSE-SSE2-SSE3)



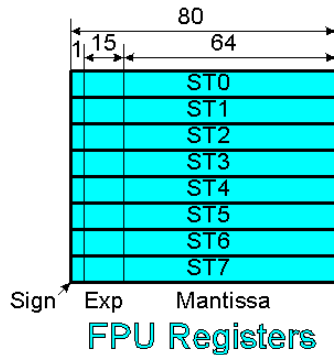
## Modèle pile (0,0)

**Pile (0,0)**



- Utilisé dans certains CPU (Transputer)
- Pile flottante x87

## Pile flottante x87



- **Matériel pour calcul rapide sur nombres flottants**

- Opérations flottantes en parallèle avec les opérations entières
- Historiquement implanté comme un coprocesseur (8087-80387)
- CPU et FPU échangent les données via la mémoire

- **8 registres spécifiques 80 bits (précision étendue)**

## Instructions flottantes IA-32 (x87)

- **Exemples de codes opérations flottants 80x87 FPU**

- FADD: Addition
- FMUL: Multiplication
- FDIV: Division
- FDIVR: Division
- FSIN: Sinus (radians)
- FCOS: Cosinus (radians)
- FSQRT: Racine carrée
- FSUB: Soustraction
- FABS: Valeur absolue
- FYL2X: Calcule  $Y * \log_2(X)$
- FYL2XP1: Calcule  $Y * \log_2(X)+1$



## Programmer la pile

---

- $ST=ST(0)$ =sommet de pile  
*Utilisation de  $ST(0)$  est implicite si non spécifié*
- Restriction : un registre doit être  $ST(0)$
- **FLD MemVar**: Charge  $ST(0)$  avec MemVar & Empile  $ST(i)$  dans  $ST(i+1)$  pour  $i=0..6$
- **FSTP MemVar**: Sommet de pile en mémoire & Empile  $ST(i)$  dans  $ST(i-1)$  pour  $i=1..7$
- **FST MemVar**: Sommet de pile en mémoire. Laisse résultat en  $ST(0)$
- **FSTP**: Range résultat et dépile

### Programmer avec la pile

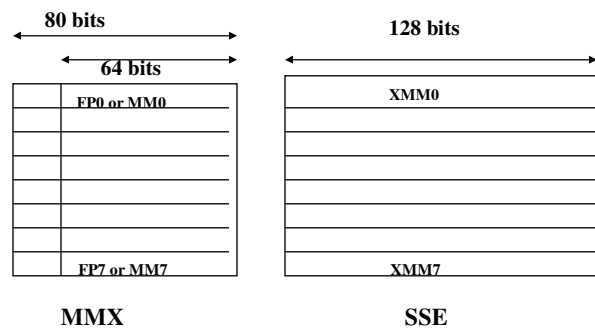
```
FLD VarX
FLD VarY
FLD VarZ
FMUL
FADD
FSTP MRslt
```

### Programmer avec des registres

```
FLD VarX
FLD VarY
FMUL ST(1),ST(0)
FSIN ST(0)
```

## Registres MMX, SSE et SSE2 du Pentium 4

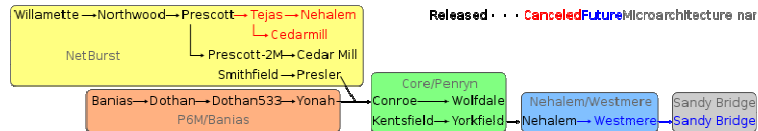
---



- Les registres MMX sont partagés avec les registres flottants
- Les registres XMM sont séparés

## Registres SIMD

- Intel AVX
  - 16 registres 256 bits Ymm0 à Ymm15



## Le débat RISC-CISC pour les PC

- Définition
  - RISC : modèle (3,0)
  - CISC : tous les autres
- RISC et pipeline
  - Les jeux d'instructions RISC facilitent la réalisation de pipelines performants
- « Solution » Intel et AMD pour IA-32
  - Convertir les instructions CISC en instructions RISC lors du décodage des instructions (conversion dynamique)
    - On conserve la compatibilité binaire
    - On a l'efficacité des pipelines « RISC »

## Traduction des instructions x86

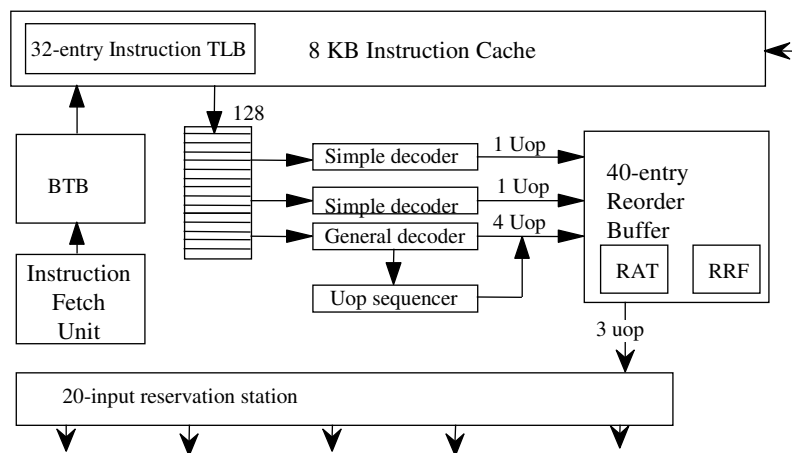
---

Pentium Pro, PII, PIII, P4

Instructions x86	Opérations RISC
add EAX, [EBP +d8]	load temp, [EBP + d8] add EAX, temp
add [EBP +d8], EAX	load temp, [EBP + d8] add EAX, temp store EAX, [EBP+8]
cmp EAX, imm32	cmp EAX, imm32
push ECX	sub ESP, 4 store [ESP], ECX

## Les décodeurs du Pentium Pro

---



## Le jeu d'instruction ARM

---

### JEU D 'INSTRUCTIONS RISC 32 BITS

	31	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	16	15	12	11	8	7	5	4	3	0		
Cond	0	0	I	Opcode				S	Rn	Rd	Operand 2												Data Processing
Cond	0	0	0	0	0	0	0	A	S	Rd	Rn	Rs	1	0	0	1	Rm	Multiply					
Cond	0	0	0	1	0	B	0	0	Rn	Rd	0	0	0	0	1	0	0	1	Rm	Single Data Swap			
Cond	0	1	I	P	U	B	W	L	Rn	Rd	offset											Single Data Transfer	
Cond	0	1	1	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXX															1	XXXX	Undefined		
Cond	1	0	0	P	U	S	W	L	Rn	Register List												Block Data Transfer	
Cond	1	0	1	L	offset																	Branch	
Cond	1	1	0	P	U	N	W	L	Rn	CRd	CP#	offset										Coproc Data Transfer	
Cond	1	1	1	0	CP Opc			CRn	CRd	CP#	CP	0	CRm										Coproc Data Operation
Cond	1	1	1	0	CP Opc			L	CRn	Rd	CP#	CP	1	CRm								Coproc Register Transfer	
Cond	1	1	1	1	ignored by processor																	Software Interrupt	

## ARM ISA et densité du code

---

- Toutes les instructions sont conditionnelles
  - suppression de branchement
- Modes d 'adressage complexes
  - registre + déplacement 8 bits (avec rotation)
  - registre + registre avec décalage
  - pré ou post indexation
- Transfert de blocs de registres
- Combinaison d 'opérations UAL avec décalage/rotation sur le deuxième opérande
  - multiplication par constante

## ARM : Modèle de programmation

---

- 31 registres 32 bits + 6 registres d'état
  - 16 registres R0 à R15 visible par le programmeur
    - R15 = CP
    - R14 = Registre de lien (retour de procédure)
    - R13 = Pointeur de pile
  - Autres registres utilisés pour interruptions, système, etc
- Format général des instructions
  - si condition  $Rd \leftarrow Rn \text{ OP Shift/Rotate (Operand 2)}$

## Réduction de la taille de code

---

- MIPS16
  - Version 16 bits du code MIPS32
- Thumb
  - Définition d'instructions 16 bits compatibles avec les instructions ARM 32 bits
    - suppression de la condition
    - 8 registres (R0 à R7) au lieu de 16
    - Immédiats sur 8 bits au lieu de 12 bits
    - Format à 2 opérandes au lieu de 3 opérandes
  - Compression au niveau procédures
  - Exécuter un code 16 bits sur un processeur 32 bits
    - Traduction au décodage Thumb vers ARM

# ARM et THUMB

## Simple C routine

Here is a simple C routine that demonstrates the differences between Thumb and ARM code. This routine returns the absolute value of the C integer passed to it as a parameter. The C code is:

```
if (X>=0)
    return x;
else
    return -x;
```

Codes	Instructions	Taille (Octets)
ARM	3	12
Thumb	4	8

The equivalent ARM assembly version is (excluding preamble):

```
iabs  CMP  r0,#0 ;Compare r0 to zero
      RSBLT r0,r0,#0 ;If r0<0 (less than-LT)
      then r0= 0-r0
      MOV  pc,lr ;Move Link Register,to PC
      (Return)
```

The Thumb assembly version is:

```
CODE16 ;Directive specifying 16-bit
        (Thumb)
iabs  CMP r0, #0 ; Compare r0 to zero
      BGE return; Jump to Return if greater or
      ;equal to zero
      NEG r0, r0 ;If not, negate r0
return MOV pc,lr ; Move Link register to PC
      (Return)
```

# Codes ARM et Thumb

## CONVERSION BINAIRE HEXADECIMAL

### ARM code:

```
MOV  r1,r0 ;r0 holds value to convert
      ;Load r1 with value
MOV  r2,#8 ;Load r2 with decimal 8
Loop: MOV r1,r1,ROR #28 ;Rotate r1 right by 28 and
      ;put result in r1
      AND r0,r1,#15 ;AND r1 with decimal 15
      CMP r0,#10 ;Compare r0 with decimal 10 and
      ADDLT r0,r0,#'0' ;if it's less than 10 then
      ;ADD ASCII 0 to r0
      ADDGE r0,r0,#'A' ;otherwise (greater or equal)
      ;ADD ASCII A to r0
      SWI 0 ;routine to write char to screen
      SUBS r2,r2,#1 ;Subtract 1 from r2
      BGT Loop ;and loop back to 1 if r2 is
      ;still greater than zero
      MOV pc,lr ;Load PC with Link reg (Return)
```

### Thumb code:

```
MOV  r1,r0 ;Value to convert in r0
      ;Load r1 with value
MOV  r2,#8 ;Put 8 in r2
Loop1: LSR r0,r1,#28 ;Do logical shift right on r1
      ;by 28 places and place in r0
      LSL r1,r1,#4 ;Do logical shift left on r1
      ;by 4 places
      CMP r0,#10 ;Compare r0 with 10 and
      BLT Loop2 ;if less than 10, branch to Loop2
      ADD r0,#'A'-'0'-10;ADD ASCII A-0-10 (7) to r0
      ADD r0,#'0' ;ADD ASCII 0 (48) to r0
      SWI 0 ;routine to write char to screen
      SUB r2,#1 ;subtract 1 from r2
      BNE Loop1 ;if unfinished loop1
      MOV pc,lr ;else,load PC with Link register
      ;(Return)
```

11 instructions  
44 octets

12 instructions  
24 octets

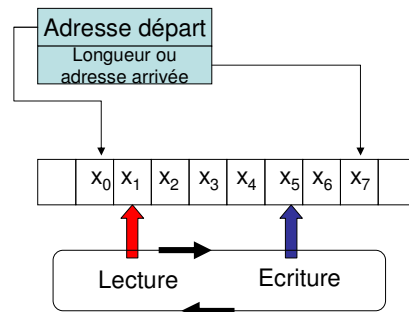
## Instructions particulières liées aux applications

- Produit scalaire en calcul scientifique
  - $S += a[i]*b[i]$
  - Power et PowerPC
    - Instructions Multiplication-Addition et Multiplication-soustraction (simple ou double précision)
- Produit scalaire en traitement du signal
  - Calcul des filtres FIR et IIR
  - DSP
    - Instruction Multiplication - Addition entière 16 bits vers 32 bits
    - Instruction DOTP (produit scalaire) dans le TMS 320C64x

$$y(n) = \sum_{k=0}^M b_k x(n-k)$$

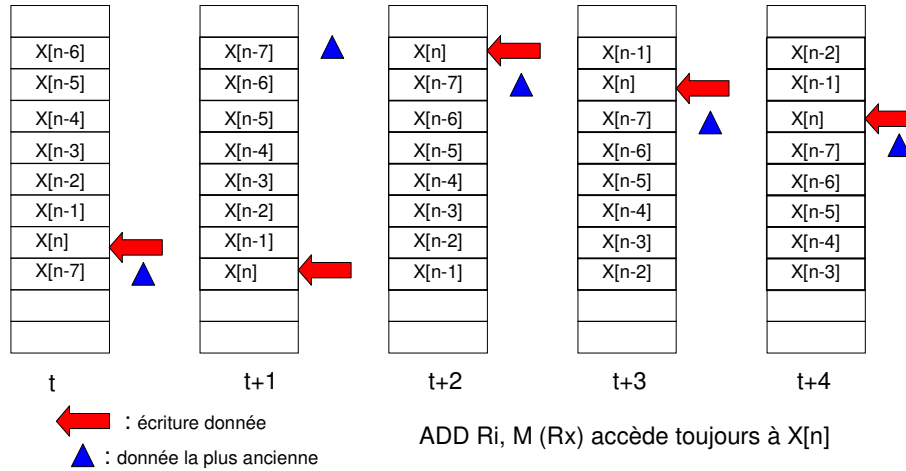
## Modes d'adressage liés aux applications

- Adressage circulaire
  - But : ne conserver que les dernières valeurs des entrées ou d'un calcul précédent



## Exemple d'adressage circulaire

Mémoire



M1 Informatique  
2010-2011

Architectures avancées  
D. Etiemble

31

## Algorithme de Cooley-Tukey (DFT)

- Algorithme DFT pour une puissance de 2  $N = 2^V$

$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n]W_N^{nk} = \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-j2\pi nk/N}; W_N = e^{-j2\pi/N}$$

- Sommées séparées pour les valeurs paires et impaires de  $n$ :

$$X[k] = \sum_{n \text{ pair}} x[n]W_N^{nk} + \sum_{n \text{ impair}} x[n]W_N^{nk}$$

- Avec  $n = 2r$  pour  $n$  pair et  $n = 2r + 1$  pour  $n$  impair

$$X[k] = \sum_{r=0}^{(N/2)-1} x[2r]W_N^{2rk} + \sum_{r=0}^{(N/2)-1} x[2r+1]W_N^{(2r+1)k}$$

M1 Informatique  
2010-2011

Architectures avancées  
D. Etiemble

32



## Algorithme de Cooley-Tukey (DFT)

mais  $W_N^2 = e^{-j2\pi 2/N} = e^{-j2\pi/(N/2)} = W_{N/2}$  et  $W_N^{2rk} W_N^k = W_N^k W_{N/2}^{rk}$

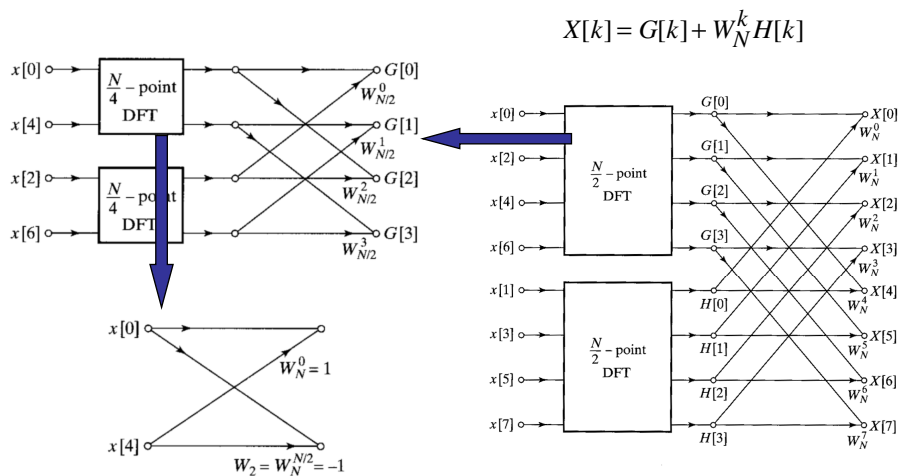
et ...

$$X[k] = \underbrace{\sum_{n=0}^{(N/2)-1} x[2r] W_{N/2}^{rk}}_{\text{DFT } N/2 \text{ points de } x[2r]} + W_N^k \underbrace{\sum_{n=0}^{(N/2)-1} x[2r+1] W_{N/2}^{rk}}_{\text{DFT } N/2 \text{ points de } x[2r+1]}$$

DFT  $N/2$  points de  $x[2r]$     DFT  $N/2$  points de  $x[2r+1]$

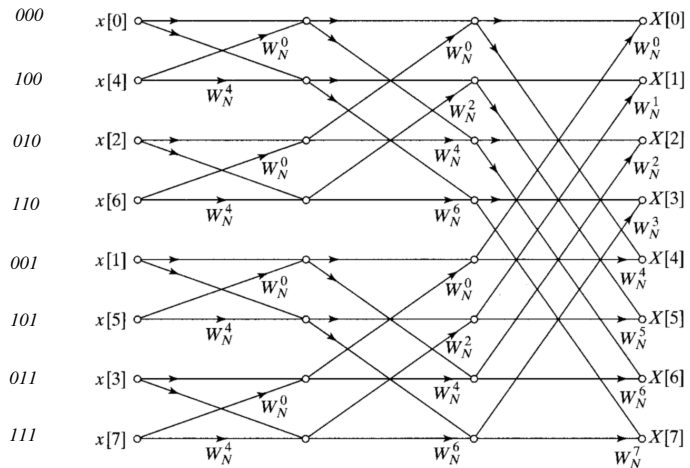
$$\begin{aligned} X[k] &= \sum_{n=0}^{N-1} x[n] W_N^{nk} \\ &= \sum_{n=0}^{(N/2)-1} x[2r] W_{N/2}^{rk} + W_N^k \sum_{n=0}^{(N/2)-1} x[2r+1] W_{N/2}^{rk} \end{aligned}$$

## Représentation d'une DFT 8 points



## La FFT complète 8 points

Ordre  
opposé  
des bits  
en  
entrée



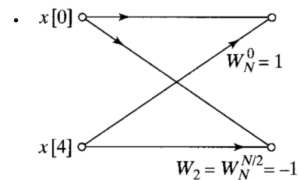
## La DFT 2 points

- Expression : 
$$X[k] = \sum_{n=0}^1 x[n]W_2^{nk} = \sum_{n=0}^1 x[n]e^{-j2\pi nk/2}$$

- Avec  $k = 0, 1$  on obtient

$$X[0] = x[0] + x[1]$$

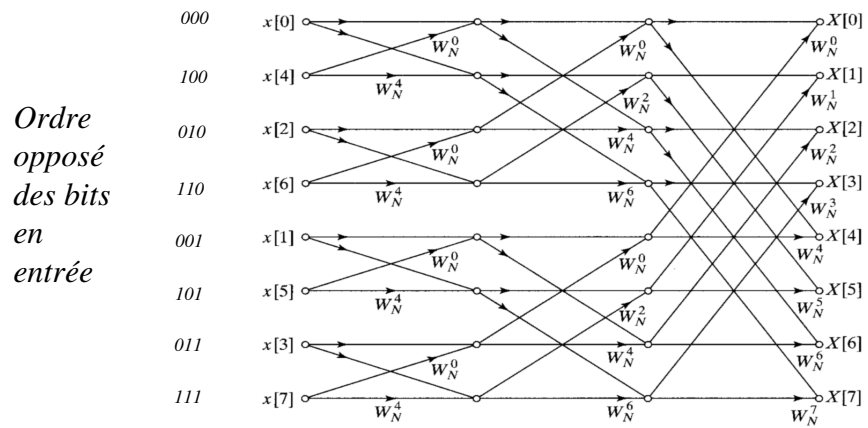
$$X[1] = x[0] + e^{-j2\pi 1/2}x[1] = x[0] - x[1]$$



Papillon FFT

## Modes d'adressage liés aux applications

- Adressage avec inversion de l'ordre des bits (FFT)



M1 Informatique  
2010-2011

Architectures avancées  
D. Etiemble

37