
ALGORITHMES NUMERIQUES PARALLELES : vecteurs et matrices

Daniel Etiemble
LRI, Université Paris Sud
de@lri.fr

Références

- M. T. Heath, « Parallel Numerical Algorithms : vector and matrix products », University of Illinois at Urbana Champaign, CS 454
- Parallel Matrix-Matrix Multiplication,
www.cs.indiana.edu/classes/b673/notes/matrix_mult.html

Introduction

- Exemples de calculs sur vecteurs et matrices
 - Produit scalaire
 - Produit « externe »
 - Produit matrice-vecteur
 - Produit de matrices
- Décomposition de domaines
 - 1 dimension : lignes ou colonnes
 - 2 dimensions
- Réduire le ratio communications/calculs
- Minimiser l'occupation mémoire

Produit scalaire

- Le produit scalaire de deux vecteurs $x[n]$ et $y[n]$ est

$$x^T y = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

- Parallélisation

$$x_1 y_1 + x_2 y_2 + x_3 y_3 + x_4 y_4 + x_5 y_5 + x_6 y_6 + x_7 y_7 + x_8 y_8$$

- Produit scalaire local + réduction

Produit vecteur-vecteur transposé (« outer product »)

- Le produit externe $x \cdot y^T$ de deux vecteurs $x[n]$ et $y[n]$ est une matrice $[n][n]$ dont l'entrée (i,j) est $x_i y_j$

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} x_1 y_1 & x_1 y_2 & x_1 y_3 \\ x_2 y_1 & x_2 y_2 & x_2 y_3 \\ x_3 y_1 & x_3 y_2 & x_3 y_3 \end{bmatrix}$$

- Exemple
- Temps calcul série
 - $T_1 = n^2 t_c$
- Stratégies de parallélisation avec p processeurs
 - Décomposition 1 dimension
 - Lignes ou colonnes
 - Décomposition 2 dimensions
 - Sous blocs

$$\begin{bmatrix} x_1 y_1 & x_1 y_2 & x_1 y_3 & x_1 y_4 & x_1 y_5 & x_1 y_6 & x_1 y_7 & x_1 y_8 \\ x_2 y_1 & x_2 y_2 & x_2 y_3 & x_2 y_4 & x_2 y_5 & x_2 y_6 & x_2 y_7 & x_2 y_8 \\ x_3 y_1 & x_3 y_2 & x_3 y_3 & x_3 y_4 & x_3 y_5 & x_3 y_6 & x_3 y_7 & x_3 y_8 \\ x_4 y_1 & x_4 y_2 & x_4 y_3 & x_4 y_4 & x_4 y_5 & x_4 y_6 & x_4 y_7 & x_4 y_8 \\ x_5 y_1 & x_5 y_2 & x_5 y_3 & x_5 y_4 & x_5 y_5 & x_5 y_6 & x_5 y_7 & x_5 y_8 \\ x_6 y_1 & x_6 y_2 & x_6 y_3 & x_6 y_4 & x_6 y_5 & x_6 y_6 & x_6 y_7 & x_6 y_8 \\ x_7 y_1 & x_7 y_2 & x_7 y_3 & x_7 y_4 & x_7 y_5 & x_7 y_6 & x_7 y_7 & x_7 y_8 \\ x_8 y_1 & x_8 y_2 & x_8 y_3 & x_8 y_4 & x_8 y_5 & x_8 y_6 & x_8 y_7 & x_8 y_8 \end{bmatrix}$$

Produit « externe » : décomposition 1D

P0	$x_1 y_1$	$x_1 y_2$	$x_1 y_3$	$x_1 y_4$	$x_1 y_5$	$x_1 y_6$	$x_1 y_7$	$x_1 y_8$
	$x_2 y_1$	$x_2 y_2$	$x_2 y_3$	$x_2 y_4$	$x_2 y_5$	$x_2 y_6$	$x_2 y_7$	$x_2 y_8$
P1	$x_3 y_1$	$x_3 y_2$	$x_3 y_3$	$x_3 y_4$	$x_3 y_5$	$x_3 y_6$	$x_3 y_7$	$x_3 y_8$
	$x_4 y_1$	$x_4 y_2$	$x_4 y_3$	$x_4 y_4$	$x_4 y_5$	$x_4 y_6$	$x_4 y_7$	$x_4 y_8$
P2	$x_5 y_1$	$x_5 y_2$	$x_5 y_3$	$x_5 y_4$	$x_5 y_5$	$x_5 y_6$	$x_5 y_7$	$x_5 y_8$
	$x_6 y_1$	$x_6 y_2$	$x_6 y_3$	$x_6 y_4$	$x_6 y_5$	$x_6 y_6$	$x_6 y_7$	$x_6 y_8$
P3	$x_7 y_1$	$x_7 y_2$	$x_7 y_3$	$x_7 y_4$	$x_7 y_5$	$x_7 y_6$	$x_7 y_7$	$x_7 y_8$
	$x_8 y_1$	$x_8 y_2$	$x_8 y_3$	$x_8 y_4$	$x_8 y_5$	$x_8 y_6$	$x_8 y_7$	$x_8 y_8$

Décomposition 1D par ligne

- n/p lignes de n éléments
- Si x et y sont stockés dans le processeur 0
 - Diffusion des n éléments de y aux $(p-1)$ autres processeurs
 - Envoi de n/p éléments de x à chacun des $(p-1)$ autres processeurs
- Chaque processeur calcule n^2/p produits
- Décomposition 1 D par colonnes
 - Idem (permutation du rôle des lignes et colonnes)

Produit « externe » : décomposition 2D

P0	x_1y_1	x_1y_2	x_1y_3	x_1y_4	x_1y_5	x_1y_6	x_1y_7	x_1y_8	P2
	x_2y_1	x_2y_2	x_2y_3	x_2y_4	x_2y_5	x_2y_6	x_2y_7	x_2y_8	
	x_3y_1	x_3y_2	x_3y_3	x_3y_4	x_3y_5	x_3y_6	x_3y_7	x_3y_8	
	x_4y_1	x_4y_2	x_4y_3	x_4y_4	x_4y_5	x_4y_6	x_4y_7	x_4y_8	
P1	x_5y_1	x_5y_2	x_5y_3	x_5y_4	x_5y_5	x_5y_6	x_5y_7	x_5y_8	P3
	x_6y_1	x_6y_2	x_6y_3	x_6y_4	x_6y_5	x_6y_6	x_6y_7	x_6y_8	
	x_7y_1	x_7y_2	x_7y_3	x_7y_4	x_7y_5	x_7y_6	x_7y_7	x_7y_8	
	x_8y_1	x_8y_2	x_8y_3	x_8y_4	x_8y_5	x_8y_6	x_8y_7	x_8y_8	

- Décomposition en blocs de $n/p^{1/2}$ par $n/p^{1/2}$ éléments.
- Topologie virtuelle de $p^{1/2}$ lignes et $p^{1/2}$ colonnes
- Si x et y sont stockés dans le processeur 0
 - $p^{1/2}$ diffusions de $n/p^{1/2}$ éléments de x à tous les processeurs de chaque ligne de processeurs
 - $p^{1/2}$ diffusions de $n/p^{1/2}$ éléments de y à tous les processeurs de chaque colonnes de processeurs
- Chaque processeur calcule n^2/p produits

Produit matrice-vecteur

- Soit le produit matrice vecteur $y = A x$ où A est une matrice (n,n) et x et y sont des vecteurs de n éléments
- Les éléments du vecteur y sont donnés par

$$y_i = \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_j$$

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \\ y_5 \\ y_6 \\ y_7 \\ y_8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11}x_1 & a_{12}x_2 & a_{13}x_3 & a_{14}x_4 & a_{15}x_5 & a_{16}x_6 & a_{17}x_7 & a_{18}x_8 \\ a_{21}x_1 & a_{22}x_2 & a_{23}x_3 & a_{24}x_4 & a_{25}x_5 & a_{26}x_6 & a_{27}x_7 & a_{28}x_8 \\ a_{31}x_1 & a_{32}x_2 & a_{33}x_3 & a_{34}x_4 & a_{35}x_5 & a_{36}x_6 & a_{37}x_7 & a_{38}x_8 \\ a_{41}x_1 & a_{42}x_2 & a_{43}x_3 & a_{44}x_4 & a_{45}x_5 & a_{46}x_6 & a_{47}x_7 & a_{48}x_8 \\ a_{51}x_1 & a_{52}x_2 & a_{53}x_3 & a_{54}x_4 & a_{55}x_5 & a_{56}x_6 & a_{57}x_7 & a_{58}x_8 \\ a_{61}x_1 & a_{62}x_2 & a_{63}x_3 & a_{64}x_4 & a_{65}x_5 & a_{66}x_6 & a_{67}x_7 & a_{68}x_8 \\ a_{71}x_1 & a_{72}x_2 & a_{73}x_3 & a_{74}x_4 & a_{75}x_5 & a_{76}x_6 & a_{77}x_7 & a_{78}x_8 \\ a_{81}x_1 & a_{82}x_2 & a_{83}x_3 & a_{84}x_4 & a_{85}x_5 & a_{86}x_6 & a_{87}x_7 & a_{88}x_8 \end{bmatrix}$$

Produit matrice-vecteur – Décomposition 1D ligne

$a_{11}x_1$	$a_{12}x_2$	$a_{12}x_3$	$a_{12}x_4$	$a_{12}x_5$	$a_{12}x_6$	$a_{12}x_7$	$a_{12}x_8$
$a_{21}x_1$	$a_{22}x_2$	$a_{23}x_3$	$a_{24}x_4$	$a_{25}x_5$	$a_{26}x_6$	$a_{27}x_7$	$a_{28}x_8$
$a_{31}x_1$	$a_{32}x_2$	$a_{33}x_3$	$a_{34}x_4$	$a_{35}x_5$	$a_{36}x_6$	$a_{37}x_7$	$a_{38}x_8$
$a_{41}x_1$	$a_{42}x_2$	$a_{43}x_3$	$a_{44}x_4$	$a_{45}x_5$	$a_{46}x_6$	$a_{47}x_7$	$a_{48}x_8$
$a_{51}x_1$	$a_{52}x_2$	$a_{53}x_3$	$a_{54}x_4$	$a_{55}x_5$	$a_{56}x_6$	$a_{57}x_7$	$a_{58}x_8$
$a_{61}x_1$	$a_{62}x_2$	$a_{63}x_3$	$a_{64}x_4$	$a_{65}x_5$	$a_{66}x_6$	$a_{67}x_7$	$a_{68}x_8$
$a_{71}x_1$	$a_{72}x_2$	$a_{73}x_3$	$a_{74}x_4$	$a_{75}x_5$	$a_{76}x_6$	$a_{77}x_7$	$a_{78}x_8$
$a_{81}x_1$	$a_{82}x_2$	$a_{83}x_3$	$a_{84}x_4$	$a_{85}x_5$	$a_{86}x_6$	$a_{87}x_7$	$a_{88}x_8$

Décomposition 1D par ligne

- n/p lignes de n éléments
- Si x et A sont stockés dans le processeur 0
 - Diffusion des n éléments de x aux (p-1) autres processeurs
 - Envoi de n/p lignes de n éléments de A à chacun des (p-1) autres processeurs
- Chaque processeur calcule n/p produits scalaires sur le vecteur entier
- Les composantes du vecteur y sont locales à chaque processeur
- Le processeur 0 reçoit n/p composantes de chacun des (p-1) autres processeurs

Produit matrice-vecteur – Décomposition 1D colonne

$a_{11}x_1$	$a_{12}x_2$	$a_{12}x_3$	$a_{12}x_4$	$a_{12}x_5$	$a_{12}x_6$	$a_{12}x_7$	$a_{12}x_8$
$a_{21}x_1$	$a_{22}x_2$	$a_{23}x_3$	$a_{24}x_4$	$a_{25}x_5$	$a_{26}x_6$	$a_{27}x_7$	$a_{28}x_8$
$a_{31}x_1$	$a_{32}x_2$	$a_{33}x_3$	$a_{34}x_4$	$a_{35}x_5$	$a_{36}x_6$	$a_{37}x_7$	$a_{38}x_8$
$a_{41}x_1$	$a_{42}x_2$	$a_{43}x_3$	$a_{44}x_4$	$a_{45}x_5$	$a_{46}x_6$	$a_{47}x_7$	$a_{48}x_8$
$a_{51}x_1$	$a_{52}x_2$	$a_{53}x_3$	$a_{54}x_4$	$a_{55}x_5$	$a_{56}x_6$	$a_{57}x_7$	$a_{58}x_8$
$a_{61}x_1$	$a_{62}x_2$	$a_{63}x_3$	$a_{64}x_4$	$a_{65}x_5$	$a_{66}x_6$	$a_{67}x_7$	$a_{68}x_8$
$a_{71}x_1$	$a_{72}x_2$	$a_{73}x_3$	$a_{74}x_4$	$a_{75}x_5$	$a_{76}x_6$	$a_{77}x_7$	$a_{78}x_8$
$a_{81}x_1$	$a_{82}x_2$	$a_{83}x_3$	$a_{84}x_4$	$a_{85}x_5$	$a_{86}x_6$	$a_{87}x_7$	$a_{88}x_8$

Décomposition 1D par colonne

- n/p colonnes de n éléments
- Si x et A sont stockés dans le processeur 0
 - Envoi des n/p éléments de x aux (p-1) autres processeurs
 - Envoi de n/p colonnes de n éléments de A à chacun des (p-1) autres processeurs
- Chaque processeur calcule un vecteur colonne (calcul saxpy/daxpy sur n/p colonnes)
- Réduction des vecteurs colonne de chaque processeur dans le processeur 0

Produit matrice-vecteur : décomposition 2 D

$$\begin{bmatrix}
 a_{11}x_1 & a_{12}x_2 & a_{12}x_3 & a_{12}x_4 & a_{12}x_5 & a_{12}x_6 & a_{12}x_7 & a_{12}x_8 \\
 a_{21}x_1 & a_{22}x_2 & a_{23}x_3 & a_{24}x_4 & a_{25}x_5 & a_{26}x_6 & a_{27}x_7 & a_{28}x_8 \\
 a_{31}x_1 & a_{32}x_2 & a_{33}x_3 & a_{34}x_4 & a_{35}x_5 & a_{36}x_6 & a_{37}x_7 & a_{38}x_8 \\
 a_{41}x_1 & a_{42}x_2 & a_{43}x_3 & a_{44}x_4 & a_{45}x_5 & a_{46}x_6 & a_{47}x_7 & a_{48}x_8 \\
 a_{51}x_1 & a_{52}x_2 & a_{53}x_3 & a_{54}x_4 & a_{55}x_5 & a_{56}x_6 & a_{57}x_7 & a_{58}x_8 \\
 a_{61}x_1 & a_{62}x_2 & a_{63}x_3 & a_{64}x_4 & a_{65}x_5 & a_{66}x_6 & a_{67}x_7 & a_{68}x_8 \\
 a_{71}x_1 & a_{72}x_2 & a_{73}x_3 & a_{74}x_4 & a_{75}x_5 & a_{76}x_6 & a_{77}x_7 & a_{78}x_8 \\
 a_{81}x_1 & a_{82}x_2 & a_{83}x_3 & a_{84}x_4 & a_{85}x_5 & a_{86}x_6 & a_{87}x_7 & a_{88}x_8
 \end{bmatrix}$$

Décomposition 2D

- $n/p^{1/2}$ lignes/colonnes de $n/p^{1/2}$ éléments
- Si x et A sont stockés dans le processeur 0
 - $n/p^{1/2}$ diffusions de $n/p^{1/2}$ éléments de x le long de chaque colonne de $n/p^{1/2}$ processeurs
 - Envoi de n^2/p éléments de A à chacun des $(p-1)$ autres processeurs
- Chaque processeur calcule $n/p^{1/2}$ composantes de vecteur colonne (soit par produit scalaire, soit par saxpy/daxpy)
- Réduction des vecteurs colonne de chaque ligne de processeurs et envoi au processeur 0

Multiplication matrice-matrice

- Produit $C=A.B$ ou A, B, C sont des matrices $n \times n$
- Le produit de matrices peut être vu comme
 - n^2 produits scalaires
 - La somme de n produits externes
 - N produits matrice-vecteur
- On peut développer des algorithmes spécifiques

$$c_{i,j} = \sum_{k=1}^n a_{i,k} b_{k,j}$$

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

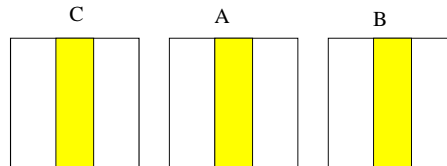
Produits scalaires /
Produits externes

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

Produit matrice-vecteur

Produit matrice-matrice : algorithme 1D par colonnes

- Forme saxpy/daxpy par bloc
- Le processus k a les données A(:,k), B(:,k) et C(:,k)
- On exécute le produit de matrices dans l'ordre j, k, i
 - Pour j=1 à n



$$C(:,j) = C(:,j) + \sum_k A(:,k) \times B(k,j)$$

- Un processus a les données C et B dont il a besoin, mais doit accéder à toute la matrice A

Algorithme

- Chaque processus calcule la partie pour laquelle il a les données (avec m = myid)

$$C(:,m) = C(:,m) + A(:,m) * B(m,m)$$

- Copier A(:,m) dans tampon S
- Pour i=1 à p-1 {
 - Envoyer S au processus (m+i) mod p
 - Recevoir S du processus (m-i) mod p

$$C(:,m) = C(:,m) + S * B[(m-i) \bmod p, m]$$

Produit matrices : algorithme 1D par colonnes (2)

- Exemple avec 9 processeurs

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} + A_{01}B_{11} + A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} + A_{01}B_{12} + A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} + A_{11}B_{10} + A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} + A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} + A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} + A_{21}B_{10} + A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} + A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

Calcul local

$$\begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{00} & B_{11} & B_{22} \\ B_{00} & B_{11} & B_{22} \\ B_{00} & B_{11} & B_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} & A_{01}B_{11} & A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} & A_{11}B_{11} & A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} & A_{21}B_{11} & A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

Produit de matrices : algorithme 1D par colonne (3)

i=1 P0 reçoit A(:,2), P1 reçoit A(:,0) et P2 reçoit A(:,1)

$$\begin{bmatrix} A_{01} & A_{02} & A_{00} \\ A_{11} & A_{12} & A_{10} \\ A_{21} & A_{22} & A_{20} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{10} & B_{21} & B_{02} \\ B_{10} & B_{21} & B_{02} \\ B_{10} & B_{21} & B_{02} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{01}B_{10} & A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} \\ A_{11}B_{10} & A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} \\ A_{21}B_{10} & A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} \end{bmatrix}$$

i=2 P0 reçoit A(:,1), P1 reçoit A(:,2) et P2 reçoit A(:,0)

$$\begin{bmatrix} A_{02} & A_{00} & A_{01} \\ A_{12} & A_{10} & A_{11} \\ A_{22} & A_{20} & A_{21} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{20} & B_{01} & B_{12} \\ B_{20} & B_{01} & B_{12} \\ B_{20} & B_{01} & B_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} & A_{01}B_{12} \\ A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} & A_{11}B_{12} \\ A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} & A_{21}B_{12} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} + A_{01}B_{11} + A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} + A_{01}B_{12} + A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} + A_{11}B_{10} + A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} + A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} + A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} + A_{21}B_{10} + A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} + A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

Local Local Local

Produit de matrices : algorithme de Cannon

- Algorithme 2D par blocs sur $p = s^2$ processeurs

- Produit scalaire utilisé pour la boucle interne $C(i, j) = C(i, j) + \sum_k A(i, k) \times B(k, j)$
- Boucle interne réécrite

$$C(i, j) = C(i, j) + \sum_k A[i, (i + j + k) \bmod(s)] \times B[(i + j + k) \bmod(s), j]$$

- Algorithme
 - Phase 1
 - Pour $i=0$ à $s-1$, décalage circulaire de la ligne i de la matrice A de i positions à gauche
 - Pour $i=0$ à $s-1$, décalage circulaire de la colonne j de la matrice B de j positions vers le haut
 - Phase 2
 - Pour $k=0$ à $s-1$, faire {
 - Pour $i=0$ à $s-1$ et pour $j=0$ à $s-1$, $C(i,j)=C(i,j)+A(i,j)*B(i,j)$
 - Décalage circulaire d'une position à gauche de chaque ligne de A
 - Décalage circulaire d'une position vers le haut de chaque colonne de B
- Pour chaque bloc $A(i,j)*B(i,j)$, produit de matrices local

Algorithme de Cannon (2)

- Exemple avec 9 processeurs. Les matrices C, A et B sont décomposées en blocs.

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} + A_{01}B_{11} + A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} + A_{01}B_{12} + A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} + A_{11}B_{10} + A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} + A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} + A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} + A_{21}B_{10} + A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} + A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

- Etape 1

$$\begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{11} & A_{12} & A_{10} \\ A_{22} & A_{20} & A_{21} \end{bmatrix}$$

Décalage circulaire de la ligne i de i positions vers la gauche

$$\begin{bmatrix} B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} B_{00} & B_{11} & B_{22} \\ B_{10} & B_{21} & B_{02} \\ B_{20} & B_{01} & B_{12} \end{bmatrix}$$

Décalage circulaire de la colonne j de j positions vers le haut

Algorithme de Cannon (3)

Etape 2 : k=0

$$\begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{11} & A_{12} & A_{10} \\ A_{22} & A_{20} & A_{21} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{00} & B_{11} & B_{22} \\ B_{10} & B_{21} & B_{02} \\ B_{20} & B_{01} & B_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} & A_{01}B_{11} & A_{02}B_{22} \\ A_{11}B_{10} & A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} \\ A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} & A_{21}B_{12} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{11} & A_{12} & A_{10} \\ A_{22} & A_{20} & A_{21} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} A_{01} & A_{02} & A_{00} \\ A_{12} & A_{10} & A_{11} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}$$

Décalage circulaire des lignes i de 1 position vers la gauche

$$\begin{bmatrix} B_{00} & B_{11} & B_{22} \\ B_{10} & B_{21} & B_{02} \\ B_{20} & B_{01} & B_{12} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} B_{10} & B_{21} & B_{02} \\ B_{20} & B_{01} & B_{12} \\ B_{00} & B_{11} & B_{22} \end{bmatrix}$$

Décalage circulaire des colonnes j de 1 position vers le haut

Partie du calcul effectué

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} + A_{01}B_{11} + A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} + A_{01}B_{12} + A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} + A_{11}B_{10} + A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} + A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} + A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} + A_{21}B_{10} + A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} + A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

Algorithme de Cannon (4)

Etape 2 : k=1

$$\begin{bmatrix} A_{01} & A_{02} & A_{00} \\ A_{12} & A_{10} & A_{11} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{10} & B_{21} & B_{02} \\ B_{20} & B_{01} & B_{12} \\ B_{00} & B_{11} & B_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{01}B_{10} & A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} \\ A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} & A_{11}B_{12} \\ A_{20}B_{00} & A_{21}B_{11} & A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} A_{01} & A_{02} & A_{00} \\ A_{12} & A_{10} & A_{11} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} A_{02} & A_{00} & A_{01} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} & A_{20} \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Décalage circulaire} \\ \text{des lignes } i \text{ de } 1 \text{ position} \\ \text{vers la gauche} \end{array}$$

$$\begin{bmatrix} B_{10} & B_{21} & B_{02} \\ B_{20} & B_{01} & B_{12} \\ B_{00} & B_{11} & B_{22} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} B_{20} & B_{01} & B_{12} \\ B_{00} & B_{11} & B_{22} \\ B_{10} & B_{21} & B_{02} \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Décalage circulaire} \\ \text{des colonnes } j \text{ de } 1 \text{ position} \\ \text{vers le haut} \end{array}$$

Partie du calcul effectué

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} + A_{01}B_{11} + A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} + A_{01}B_{12} + A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} + A_{11}B_{10} + A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} + A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} + A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} + A_{21}B_{10} + A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} + A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

Algorithme de Cannon (5)

Etape 2 : k=2

$$\begin{bmatrix} A_{02} & A_{00} & A_{01} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} & A_{20} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{20} & B_{01} & B_{12} \\ B_{00} & B_{11} & B_{22} \\ B_{10} & B_{21} & B_{02} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} & A_{01}B_{12} \\ A_{10}B_{00} & A_{11}B_{11} & A_{12}B_{22} \\ A_{21}B_{10} & A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} A_{02} & A_{00} & A_{01} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} & A_{20} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Décalage circulaire} \\ \text{des lignes } i \text{ de } 1 \text{ position} \\ \text{vers la gauche} \end{array} \quad \text{Matrice A originale}$$

$$\begin{bmatrix} B_{20} & B_{01} & B_{12} \\ B_{00} & B_{11} & B_{22} \\ B_{10} & B_{21} & B_{02} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Décalage circulaire} \\ \text{des colonnes } j \text{ de } 1 \text{ position} \\ \text{vers le haut} \end{array} \quad \text{Matrice B originale}$$

Partie du calcul effectué

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} + A_{01}B_{11} + A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} + A_{01}B_{12} + A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} + A_{11}B_{10} + A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} + A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} + A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} + A_{21}B_{10} + A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} + A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

Produits de matrices : algorithme de Fox et al

- Algorithme 2D par blocs sur $p = s^2$ processeurs
 - Produit scalaire utilisé pour la boucle interne $C(i, j) = C(i, j) + \sum_k A(i, k) \times B(k, j)$
- Algorithme
 - Pour $k=0$ à $s-1$, faire {
 - Le processus dans la ligne i contenant $A[i, (i+k) \bmod s]$ diffuse $A[i, (i+k) \bmod s]$ à tous les autres processus de la même ligne i
 - Les processus dans la ligne i reçoivent $A[i, (i+k) \bmod s]$ dans une matrice locale T
 - Pour $i=0$ à $s-1$ et pour $j=0$ à $s-1$, $C(i,j)=C(i,j)+T(i,j)*B(i,j)$
 - Décalage circulaire d'une position vers le haut de chaque colonne de B
- Pour chaque bloc $A(i,j)*B(i,j)$, produit de matrices local

Algorithme de Fox (2)

- Exemple avec 9 processeurs. Les matrices C , A et B sont décomposées en blocs.

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

- $k=0$

$$\begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \xRightarrow{T} \begin{bmatrix} A_{00} & A_{00} & A_{00} \\ A_{11} & A_{11} & A_{11} \\ A_{22} & A_{22} & A_{22} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} A_{00} & A_{00} & A_{00} \\ A_{11} & A_{11} & A_{11} \\ A_{22} & A_{22} & A_{22} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} & A_{00}B_{01} & A_{00}B_{02} \\ A_{11}B_{10} & A_{11}B_{11} & A_{11}B_{12} \\ A_{22}B_{20} & A_{22}B_{21} & A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} B_{00} & B_{01} & B_{22} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \\ B_{00} & B_{01} & B_{02} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} + A_{01}B_{11} + A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} + A_{01}B_{12} + A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} + A_{11}B_{10} + A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} + A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} + A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} + A_{21}B_{10} + A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} + A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

Algorithme de Fox (3)

- k=1

$$\begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} A_{01} & A_{01} & A_{01} \\ A_{12} & A_{12} & A_{12} \\ A_{20} & A_{20} & A_{20} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} A_{01} & A_{01} & A_{01} \\ A_{12} & A_{12} & A_{12} \\ A_{20} & A_{20} & A_{20} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \\ B_{00} & B_{01} & B_{02} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{01}B_{10} & A_{01}B_{11} & A_{01}B_{12} \\ A_{12}B_{20} & A_{12}B_{21} & A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} & A_{20}B_{01} & A_{20}B_{02} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \\ B_{00} & B_{01} & B_{02} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} B_{20} & B_{21} & B_{22} \\ B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} + A_{01}B_{11} + A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} + A_{01}B_{12} + A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} + A_{11}B_{10} + A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} + A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} + A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} + A_{21}B_{10} + A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} + A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

Algorithme de Fox (4)

- k=2

$$\begin{bmatrix} A_{00} & A_{01} & A_{02} \\ A_{10} & A_{11} & A_{12} \\ A_{20} & A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} A_{02} & A_{02} & A_{02} \\ A_{10} & A_{10} & A_{10} \\ A_{21} & A_{21} & A_{21} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} A_{02} & A_{02} & A_{02} \\ A_{10} & A_{10} & A_{10} \\ A_{21} & A_{21} & A_{21} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} B_{20} & B_{21} & B_{22} \\ B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{02}B_{20} & A_{02}B_{21} & A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} & A_{10}B_{01} & A_{10}B_{02} \\ A_{21}B_{10} & A_{21}B_{11} & A_{21}B_{12} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} B_{20} & B_{21} & B_{22} \\ B_{00} & B_{01} & B_{02} \\ B_{10} & B_{11} & B_{12} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} B_{10} & B_{11} & B_{12} \\ B_{20} & B_{21} & B_{22} \\ B_{00} & B_{01} & B_{02} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} C_{00} & C_{01} & C_{02} \\ C_{10} & C_{11} & C_{12} \\ C_{20} & C_{21} & C_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} & A_{00}B_{01} + A_{01}B_{11} + A_{02}B_{21} & A_{00}B_{02} + A_{01}B_{12} + A_{02}B_{22} \\ A_{10}B_{00} + A_{11}B_{10} + A_{12}B_{20} & A_{10}B_{01} + A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{10}B_{02} + A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{20}B_{00} + A_{21}B_{10} + A_{22}B_{20} & A_{20}B_{01} + A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{20}B_{02} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

** here Solving systems of linear equations:

$$Ax=b$$

Dense matrices

Direct Methods:

Gaussian Elimination – seq. time complexity $O(n^3)$

LU-Decomposition – seq. time complexity $O(n^3)$

Sparse matrices (with good convergence properties)

Iterative Methods:

Jacobi iteration

Gauss-Seidel relaxation (not good for parallelization)

Red-Black ordering

Multigrid

Gauss Elimination

- Solve $Ax = b$
- Consists of two phases:
 - **Forward elimination**
 - **Back substitution**
- *Forward Elimination* reduces $Ax = b$ to an upper triangular system $Tx = b'$
- *Back substitution* can then solve $Tx = b'$ for x

$$\left[\begin{array}{ccc|c} a_{11} & a_{12} & a_{13} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & b_3 \end{array} \right]$$

↓

$$\left[\begin{array}{ccc|c} a_{11} & a_{12} & a_{13} & b_1 \\ 0 & a'_{22} & a'_{23} & b'_2 \\ 0 & 0 & a''_{33} & b''_3 \end{array} \right]$$

↓

$$x_3 = \frac{b''_3}{a''_{33}} \quad x_2 = \frac{b'_2 - a'_{23}x_3}{a'_{22}}$$

$$x_1 = \frac{b_1 - a_{13}x_3 - a_{12}x_2}{a_{11}}$$

Forward
Elimination

Back
Substitution

Forward Elimination

$$\begin{array}{r}
 x_1 - x_2 + x_3 = 6 \\
 -(3/1) \quad 3x_1 + 4x_2 + 2x_3 = 9 \\
 -(2/1) \quad 2x_1 + x_2 + x_3 = 7
 \end{array}
 \xrightarrow{\quad}
 \begin{array}{r}
 x_1 - x_2 + x_3 = 6 \\
 0 + 7x_2 - x_3 = -9 \\
 -(3/7) \quad 0 + 3x_2 - x_3 = -5
 \end{array}$$

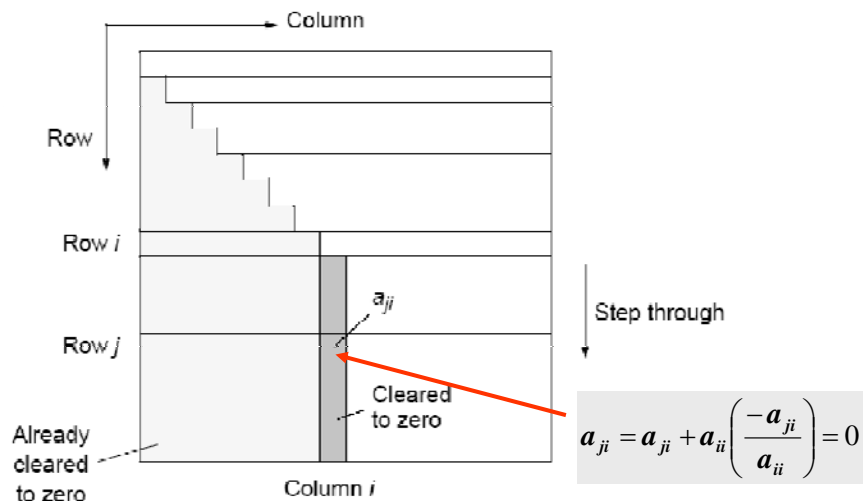
$$\begin{array}{r}
 x_1 - x_2 + x_3 = 6 \\
 0 \quad 7x_2 - x_3 = -9 \\
 0 \quad 0 \quad -(4/7)x_3 = -(8/7)
 \end{array}$$

Solve using BACK SUBSTITUTION: $x_3 = 2$ $x_2 = -1$ $x_1 = 3$

0									
0	0								
0	0	0							
0	0	0	0						
0	0	0	0	0					
0	0	0	0	0	0				
0	0	0	0	0	0	0			
0	0	0	0	0	0	0	0		

27 Polytech4 - Option
Parallélisme - 2014

Forward Elimination



Polytech4 - Option
Parallélisme - 2014

28

D. Etiemble

Gaussian Elimination

M
U
L
T
I
P
L
I
E
R
S

	$4x_0$	$+6x_1$	$+2x_2$	$-2x_3$	$=$	8
$-(2/4)$	$2x_0$		$+5x_2$	$-2x_3$	$=$	4
$-(-4/4)$	$-4x_0$	$-3x_1$	$-5x_2$	$+4x_3$	$=$	1
$-(8/4)$	$8x_0$	$+18x_1$	$-2x_2$	$+3x_3$	$=$	40

Polytech4 - Option Parallélisme - 2014
29
D. Etiemble

Gaussian Elimination

M
U
L
T
I
P
L
I
E
R
S

	$4x_0$	$+6x_1$	$+2x_2$	$-2x_3$	$=$	8
		$-3x_1$	$+4x_2$	$-1x_3$	$=$	0
$-(3/-3)$		$+3x_1$	$-3x_2$	$+2x_3$	$=$	9
$-(6/-3)$		$+6x_1$	$-6x_2$	$+7x_3$	$=$	24

Polytech4 - Option Parallélisme - 2014
30
D. Etiemble

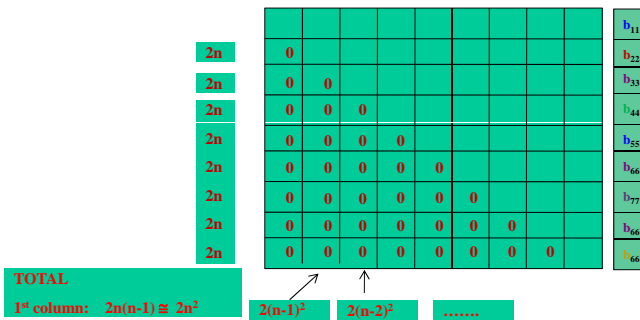
Gaussian Elimination

M	$4x_0$	$+6x_1$	$+2x_2$	$-2x_3$	$=$	8
U						
L						
T		$-3x_1$	$+4x_2$	$-1x_3$	$=$	0
I						
P						
L						
I						
E	??		$1x_2$	$+1x_3$	$=$	9
R			$2x_2$	$+5x_3$	$=$	24

Gaussian Elimination

$4x_0$	$+6x_1$	$+2x_2$	$-2x_3$	$=$	8
	$-3x_1$	$+4x_2$	$-1x_3$	$=$	0
		$1x_2$	$+1x_3$	$=$	9
			$3x_3$	$=$	6

Operation count in Forward Elimination



TOTAL # of Operations for FORWARD ELIMINATION :

$$2n^2 + 2(n-1)^2 + \dots + 2 \cdot (2)^2 + 2 \cdot (1)^2 = 2 \sum_{i=1}^n i^2$$

$$= 2 \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$

Back Substitution

(* Pseudocode *)

```

for i ← n - 1 down to 1 do

    /* calculate xi */
    x [ i ] ← b [ i ] / a [ i , i ]

    /* substitute in the equations above */
    for j ← 0 to i - 1 do
        b [ j ] ← b [ j ] - x [ i ] × a [ j , i ]
    endfor
endfor
    
```

Time Complexity? →→ $O(n^2)$

Partial Pivoting

If $a_{i,i}$ is zero or close to zero, we will not be able to compute the quantity $-a_{j,i} / a_{i,i}$

Procedure must be modified into so-called *partial pivoting* by **swapping** the i^{th} row with the row below it that has the **largest** absolute element in the i^{th} column of any of the rows below the i^{th} row (if there is one).

(Reordering equations will not affect the system.)

Sequential Code

Without partial pivoting:

```

for (i = 0; i < n-1; i++)          /* for each row, except last */
  for (j = i+1; j < n; j++) {     /* step thro subsequent rows */

    m = a[j][i]/a[i][i];          /* Compute multiplier */

    for (k = i; k < n; k++)       /* last n-i-1 elements of row j */
      a[j][k] = a[j][k] - a[i][k] * m;

    b[j] = b[j] - b[i] * m;      /* modify right side */
  }

```

The time complexity: $T_{seq} = O(n^3)$

Computing the Determinant

Given an upper triangular system of equations

$$D = t_{00} t_{11} \dots t_{n-1,n-1}$$

$$D = \begin{vmatrix} t_{00} & t_{01} & \dots & t_{0,n-1} \\ 0 & t_{11} & \dots & t_{1,n-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & t_{n-1,n-1} \end{vmatrix}$$

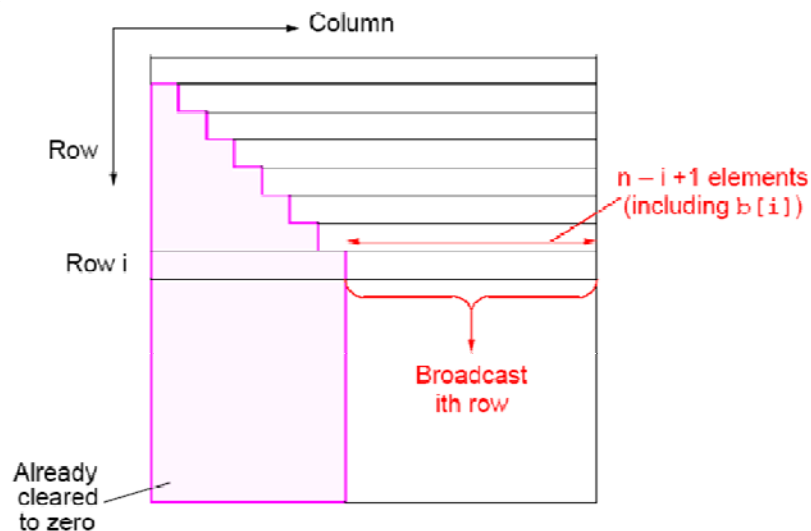
If *pivoting* is used then

$$D = t_{00} t_{11} \dots t_{n-1,n-1} (-1)^p \quad \text{where } p \text{ is the number of times the rows are pivoted}$$

Singular systems

- When two equations are identical, we would lose one degree of freedom $n-1$ equations for n unknowns \rightarrow infinitely many solutions
- This is difficult to find out for large sets of equations.
The fact that the **determinant** of a singular system is **zero** can be used and tested after the elimination stage.

Parallel implementation



Time Complexity Analysis (P = n)

Communication

(n-1) broadcasts performed sequentially - i^{th} broadcast contains (n-i) elements.

Total Time: $T_{par} = O(n^2)$ (How ?)

Computation

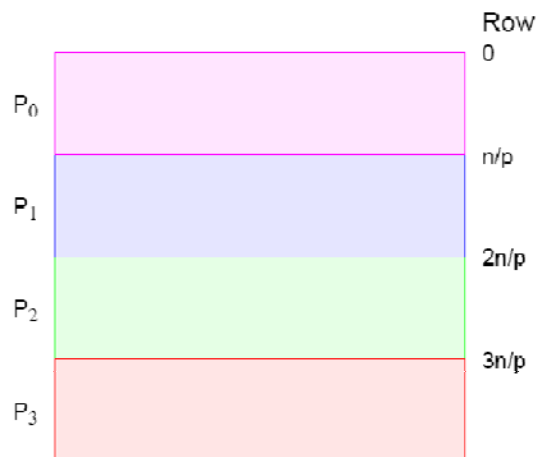
After row i is broadcast, each processor P_j will compute its multiplier, and operate upon $n-j+2$ elements of its row. Ignoring the computation of the multiplier, there are $(n-j+2)$ multiplications and $(n-j+2)$ subtractions.

Total Time: $T_{par} = O(n^2)$

Therefore, $T_{par} = O(n^2)$

Efficiency will be relatively low because all the processors before the processor holding row i do not participate in the computation again.

Strip Partitioning



Poor processor allocation!

Processors do not participate in computation after their last row is processed.

Cyclic-Striped Partitioning

An alternative which equalizes the processor workload

Polytech4 - Option Parallélisme - 2014
D. Etiemble
41

Jacobi Iterative Method (Sequential)

Iterative methods provide an **alternative** to the *elimination methods*.

$$Ax = b \quad A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} a_{11} & 0 & 0 \\ 0 & a_{22} & 0 \\ 0 & 0 & a_{33} \end{bmatrix}$$

$$[D + (A - D)]x = b \Rightarrow Dx = b - (A - D)x \Rightarrow x = D^{-1}[b - (A - D)x]$$

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}_{new} = \begin{bmatrix} 1/a_{11} & 0 & 0 \\ 0 & 1/a_{22} & 0 \\ 0 & 0 & 1/a_{33} \end{bmatrix} * \left(\begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & 0 & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}_{old} \right)$$

$$x_1^k = \frac{b_1 - a_{12}x_2^{k-1} - a_{13}x_3^{k-1}}{a_{11}} \quad x_2^k = \frac{b_2 - a_{21}x_1^{k-1} - a_{23}x_3^{k-1}}{a_{22}} \quad x_3^k = \frac{b_3 - a_{31}x_1^{k-1} - a_{32}x_2^{k-1}}{a_{33}}$$

Choose an initial guess (i.e. all zeros) and Iterate until the equality is satisfied.
 No guarantee for convergence! Each iteration takes $O(n^2)$ time!

Gauss-Seidel Method (Sequential)

- The *Gauss-Seidel* method is a commonly used *iterative method*.
- It is same as **Jacobi technique** except with one important difference:
A newly computed x value (say x_k) is substituted in the subsequent equations (equations $k+1, k+2, \dots, n$) **in the same iteration**.

Example: Consider the 3×3 system below:

$$x_1^{new} = \frac{b_1 - a_{12}x_2^{old} - a_{13}x_3^{old}}{a_{11}}$$

$$x_2^{new} = \frac{b_2 - a_{21}x_1^{new} - a_{23}x_3^{old}}{a_{22}}$$

$$x_3^{new} = \frac{b_3 - a_{31}x_1^{new} - a_{32}x_2^{new}}{a_{33}}$$

$$\{X\}_{old} \leftarrow \{X\}_{new}$$

- First, choose initial guesses for the x 's.
- A simple way to obtain initial guesses is to assume that they are all **zero**.
- Compute **new** x_1 using the previous iteration values.
- **New** x_1 is substituted in the equations to calculate x_2 and x_3
- The process is repeated for x_2, x_3, \dots

Convergence Criterion for Gauss-Seidel Method

- Iterations are repeated until the convergence criterion is satisfied:

$$|\mathcal{E}_{a,i}| = \left| \frac{x_i^j - x_i^{j-1}}{x_i^j} \right| 100\% < \mathcal{E}_s$$

For all i , where j and $j-1$ are the *current* and *previous* iterations.

- As any other iterative method, the **Gauss-Seidel** method has problems:
 - It may not converge or it converges very slowly.
- If the coefficient matrix A is **Diagonally Dominant** Gauss-Seidel is guaranteed to converge.

For each equation i :

Diagonally Dominant \rightarrow

$$|a_{ii}| > \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n |a_{i,j}|$$

- Note that this is not a necessary condition, i.e. the system *may* still have a chance to converge even if A is not diagonally dominant.

Time Complexity: Each iteration takes $O(n^2)$