

Pauta del solemne 3.

P1.- Sea \vec{F} el campo vectorial dado por $\vec{F}(x_1, x_2, x_3) = (x_1, -x_2, x_3)$. Calcule $\int_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{x}$ si :

- Γ es la circunferencia dada por $x_1^2 + x_2^2 = 4$ y $x_3 = 7$, usando la orientación que usted prefiera.
- Γ es la recta que une los puntos $\vec{p} = (1, 0, 0)$ y $\vec{q} = (1, 0, 4)$.
- Γ es el helicoide parametrizado por

$$\{\vec{x}(t) = (\cos(4\pi t), \sin(4\pi t), 4t) \mid t \in [0, 1]\}.$$

R1.- Primero verifiquemos si \vec{F} es un campo conservativo.

$$\vec{\nabla} \times \vec{F} = \det \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x_1} & \frac{\partial}{\partial x_2} & \frac{\partial}{\partial x_3} \\ x_1 & -x_2 & x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 - 0 \\ 0 - 0 \\ 0 - 0 \end{pmatrix}$$

y entonces \vec{F} es conservativo.

a) Γ es la intersección entre un cilindro y un plano horizontal, es decir una circunferencia (como indicado). Aun sin dibujo es claro que es una curva cerrada. Por lo tanto $\int_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{x} = 0$.

Las curvas en b) y c) son cerradas y tenemos que ocupar la formula $\int_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{x} = f(\text{punto final}) - f(\text{punto inicial})$, donde f es la función tal que $\vec{\nabla} f = \vec{F}$. Para encontrar f tenemos que solucionar la ecuación :

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_1} &= x_1 \\ \frac{\partial f}{\partial x_2} &= -x_2 \\ \frac{\partial f}{\partial x_3} &= x_3 \end{aligned} \Rightarrow f(x_1, x_2, x_3) = \frac{x_1^2}{2} - \frac{x_2^2}{2} + \frac{x_3^2}{2}.$$

b) Dado que el punto inicial es $\vec{p} = (1, 0, 0)$ y el punto final es $\vec{q} = (1, 0, 4)$, obtenemos

$$\int_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{x} = f(1, 0, 4) - f(1, 0, 0) = \frac{1^2}{2} + \frac{4^2}{2} - \frac{1^2}{2} = 8.$$

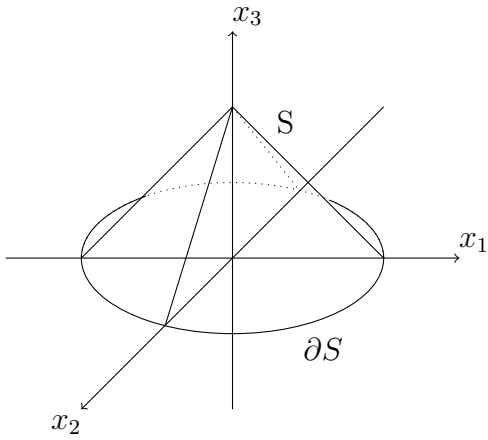
c) El punto inicial es el valor de la parametrización cuando $t = 0$, es decir $(\cos(0), \sin(0), 0) = (1, 0, 0)$. El punto final es $(\cos(4\pi), \sin(4\pi), 4) = (1, 0, 4)$. Esos puntos son los mismos que para la curva anterior, y \vec{F} es conservativo, por lo tanto que $\int_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{x} = 8$.

P2.- Si $\vec{F}(x_1, x_2, x_3) = (-x_2, x_1, 1 + x_1 + x_2)$, calcule

$$\iint_S (\vec{\nabla} \times \vec{F}) \cdot d\vec{S}$$

donde S es la parte del cono $x_1^2 + x_2^2 = (1 - x_3)^2$ que esta entre los planos $x_3 = 0$ y $x_3 = 1$, con la normal hacia el exterior.

R2.- Primero hagamos un dibujo.



Fíjense que la superficie no está cerrada : el texto habla de "la parte del cono entre los planos", que es únicamente la parte de la superficie $x_1^2 + x_2^2 = (1 - x_3)^2$ donde se cumple $0 \leq x_3 \leq 1$.

Dado que calculamos un rotacional, la integral se puede calcular a mano o con el teorema de Stokes, que vamos a ocupar aquí. Tenemos

$$\iint_S (\nabla \times \vec{F}) \cdot d\vec{S} = \int_{\partial S} \vec{F} \cdot d\vec{x}$$

donde ∂S es el borde de la superficie. Podemos ver en el dibujo que ese borde es una circunferencia de intersección del cono con $x_3 = 0$. Lo podemos verificar con cálculo : el borde del cono está constituido de las partes donde $x_3 = 0$ o $x_3 = 1$, y

$$\begin{array}{l} x_1^2 + x_2^2 = (1 - x_3)^2 \\ x_3 = 0 \end{array} \Leftrightarrow \begin{array}{l} x_1^2 + x_2^2 = 1 \\ x_3 = 0 \end{array} \quad \text{y} \quad \begin{array}{l} x_1^2 + x_2^2 = (1 - x_3)^2 \\ x_3 = 1 \end{array} \Leftrightarrow \vec{x} = (1, 1, 0)$$

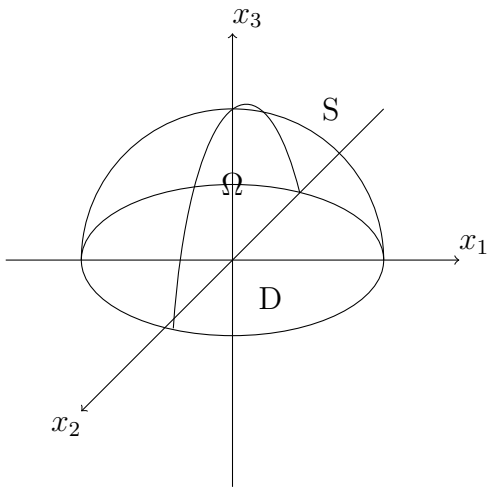
Podemos reconocer en la parte de izquierda una circunferencia de radio 1 y la parte de derecha es un puro punto que no cuenta en la integral de línea. Esta circunferencia la orientamos en el sentido antihorario dado que la integral de superficie está orientada hacia el exterior, es decir hacia arriba, y que en el teorema de Stokes el flujo sube a mano izquierda.

Para parametrizar esa circunferencia ocupamos las coordenadas cilíndricas :

$$\begin{array}{l} x_1 = r \cos \theta \\ x_2 = r \sin \theta \\ x_3 = z \end{array} \quad \text{con las ecuaciones} \quad \begin{array}{l} x_1^2 + x_2^2 = 1 \\ x_3 = 0 \end{array} \Leftrightarrow \begin{array}{l} r = 1 \\ z = 0 \end{array}$$

Así que elegimos como parámetro $t = \theta : 0 \rightarrow 2\pi$ (verificamos que el ángulo aumenta para tener un sentido antihorario) y la parametrización es $\vec{x}(t) = (\cos t, \sin t, 0)$. Continuando el cálculo :

$$\begin{aligned} \iint_S (\nabla \times \vec{F}) \cdot d\vec{S} &= \int_{\partial S} \vec{F} \cdot d\vec{x} \\ &= \int_0^{2\pi} \begin{pmatrix} -\sin t \\ \cos t \\ 1 + \cos t + \sin t \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -\sin t \\ \cos t \\ 0 \end{pmatrix} dt \\ &= \int_0^{2\pi} \sin^2(t) + \cos^2(t) dt = \int_0^{2\pi} -1 dt = -2\pi. \end{aligned}$$



P3.- Use el teorema de la divergencia en \mathbb{R}^3 para calcular

$$\iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S}$$

donde

$$\vec{F}(x_1, x_2, x_3) = (x_1x_3^2, \frac{x_2^3}{3} + \tan x_3, x_1^2x_3 + x_2^2)$$

y S es la mitad superior de la esfera de radio 1 centrada en el origen.

R3.-Primero hagamos un dibujo.

El teorema de la divergencia nos dice que la integral triple de la divergencia de \vec{F} en el volumen Ω es igual al flujo total de \vec{F} a través de la superficie cerrada hacia el exterior. Podemos ver que la superficie tiene dos partes : la mitad superior de la esfera S y un disco D en el plano $x_3 = 0$ que hace un "tapa de abajo". En ecuación :

$$\iiint_{\Omega} \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dx_1 dx_2 dx_3 = \iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S} + \iint_D \vec{F} \cdot d\vec{S}.$$

donde la parte que queremos calcular es $\iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S}$.

Calculemos primero $\iiint_{\Omega} \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dx_1 dx_2 dx_3$. Tenemos

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{F} = \frac{\partial F_1}{\partial x_1} + \frac{\partial F_2}{\partial x_2} + \frac{\partial F_3}{\partial x_3} = x_3^2 + x_2^2 + x_1^2.$$

Para parametrizar la mitad de bola pasamos en coordenadas esfericas. Las cotas de integración son :

$$r : 0 \rightarrow 1$$

$$\theta : 0 \rightarrow 2\pi$$

$$\phi : 0 \rightarrow \frac{\pi}{2}$$

(lo podemos ver en el dibujo o con calculo : $x_3 \geq 0 \Leftrightarrow \sin \phi \geq 0$). Agregamos el Jacobiano ya que es una integral triple con $dx_1 dx_2 dx_3$.

$$\begin{aligned} \iiint_{\Omega} \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dx_1 dx_2 dx_3 &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/2} r^2 \cdot r^2 \sin \phi dr d\theta d\phi \\ &= \left[\frac{r^5}{5} \right]_0^1 \cdot [\theta]_0^{2\pi} \cdot [-\cos \phi]_0^{\pi/2} = \frac{2\pi}{5}. \end{aligned}$$

Ahora calculemos $\iint_D \vec{F} \cdot d\vec{S}$. El disco D tiene radio 1 y esta contenido en el plano $x_3 = 0$, y lo podemos parametrizar con cilíndricas :

$$\begin{array}{ll} x_1 = r \cos \theta & u = r : 0 \rightarrow 1 \\ x_2 = r \operatorname{sen} \theta & \text{y tenemos } v = \theta : 0 \rightarrow 2\pi \\ x_3 = z & z = 0 \end{array}$$

Obtenemos la parametrización $\vec{x}(u, v) = (u \cos v, u \operatorname{sen} v, 0)$. Derivar con respecto a u da el vector $(\cos v, \operatorname{sen} v, 0)$ derivar con respecto a v da $(-u \operatorname{sen} v, u \cos v, 0)$.

$$\begin{pmatrix} \cos v \\ \operatorname{sen} v \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -u \operatorname{sen} v \\ u \cos v \\ 0 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ -u \operatorname{sen} v & u \cos v & 0 \\ \cos v & \operatorname{sen} v & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -u \end{pmatrix}$$

Reemplazando los valores de la parametrización en la expresión de \vec{F} , obtenemos $(0, \frac{1}{3}(u \operatorname{sen} v)^3, (u \operatorname{sen} v)^2)$.

$$\begin{aligned} \iint_D \vec{F} \cdot d\vec{S} &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{3}(u \operatorname{sen} v)^3 \\ (u \operatorname{sen} v)^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ u \end{pmatrix} dv du \\ &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} u^3 \operatorname{sen}^2 v dv du \\ &= \left[\frac{u^4}{4} \right]_0^1 \cdot \int_0^{2\pi} \frac{1 - \operatorname{sen}(2v)}{2} dv \\ &= \frac{1}{4} + \frac{1}{2} \left[v - \frac{-\cos(2v)}{2} \right]_0^{2\pi} = \frac{1}{4} + \pi. \end{aligned}$$

Ahora con la ecuación inicial

$$\iiint_{\Omega} \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dx_1 dx_2 dx_3 = \iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S} + \iint_D \vec{F} \cdot d\vec{S},$$

podemos ver que

$$\iint_S \vec{F} \cdot d\vec{S} = \frac{2\pi}{5} - \frac{1}{4} - \pi = -\frac{1}{4} - \frac{3\pi}{5}.$$