
Routage, Allocations de ressources et équilibres.

Johanne Cohen

`Johanne.Cohen@loria.fr`

CNRS, Laboratoire LORIA, Nancy.

jeu “Ciseaux/papier/caillou”.

Modalité: 2 joueurs doivent choisir entre *Ciseaux/papier/caillou*.

Forme stratégique:

	Ciseaux	Papier	Caillou
Ciseaux	(1, 1)	(0, 2)	(2, 0)
Papier	(2, 0)	(1, 1)	(0, 2)
Caillou	(0, 2)	(2, 0)	(1, 1)

- Ce jeu ne possède pas d'équilibre de Nash **pure**.
- Mais il possède un équilibre de Nash **mixte**.

$$(\forall i \in \{1, 2\} p_i(\text{Ciseaux}) = p_i(\text{Papier}) = p_i(\text{Caillou}) = \frac{1}{3})$$

Plan

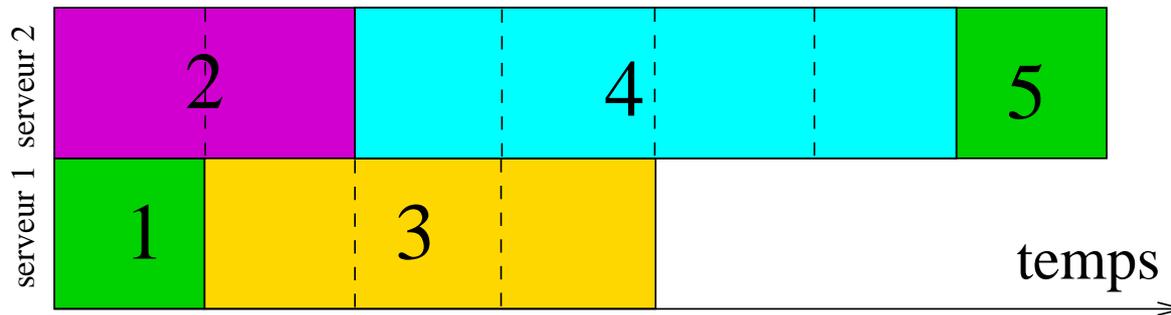
1. Définitions des jeux d'allocations + des jeux de congestions.
2. Existence et complexité des équilibres de Nash.
3. Prix de l'anarchie.

Problème d'allocation de tâches.

m machines (serveurs),

Instance : n tâches ayant pour tps d'exécution $\{w_1, \dots, w_n\}$
un ens. de choix S_j pour chaque tâche j .

Configuration: allocation des tâches sur les serveurs.



Charge L_i d'un serveur i : somme des tps d'exécution des tâches sur le serveur.

Problème d'allocation de tâches.

Un **joueur** i = la tâche i .

Stratégies pures: choix des serveurs

Objectif de chaque joueur:

minimiser la charge du serveur l'hébergeant.

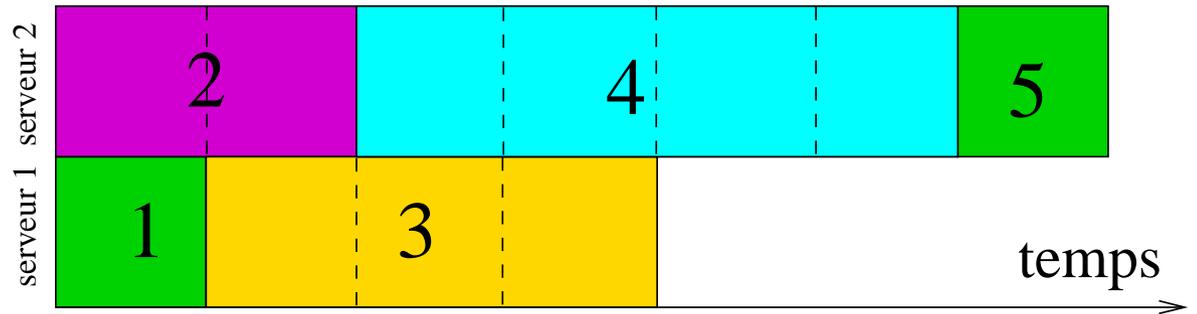
Equilibre de Nash pure:

Configuration où aucun joueur j n'a intérêt de modifier son placement i : $\forall k \in [1, \dots, m], L_i \leq L_k + w_j$.

Exemple: allocation de tâche

2 serveurs, 5 tâches,

Une affectation:



$$L_1 = 4, L_2 = 7$$

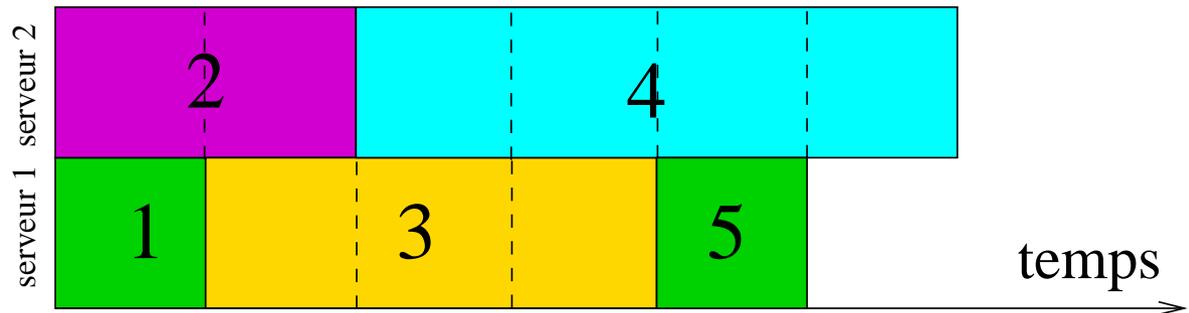
Une tâche peut-elle améliorer son utilité?

tâche	utilité	tâche	utilité
1	4	2	7
3	4	4	7
		5	7

Exemple: allocation de tâche

2 serveurs, 5 tâches,

Déplacement de 5:



$$L_1 = 5, L_2 = 6$$

Une tâche peut-elle améliorer son utilité?

tâche	utilité	tâche	utilité
1	5	2	6
3	5	4	6
5	5		

Problématique du routage (atomique)

$G = (V, E)$ un graphe orienté,

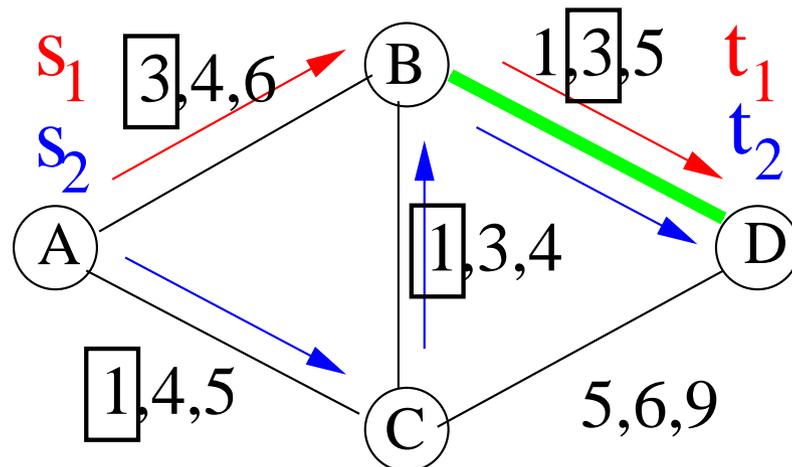
Instance : k couples $(s_i, t_i) \in V^2$, pour $i \in [1, \dots, k]$

$d_e(x) =$ coût de l'arête e si x chemins la traversent.

Objectif: Trouver k chemins P_i reliant s_i à t_i sachant le coût d'un chemin P est $\sum_{e \in P} d_e(f(e))$ avec $f(e)$ est le nombre de chemins passant par e .

$$c(P_1) = 3 + 3 = 6$$

$$c(P_2) = 1 + 1 + 3 = 5$$



Jeu de congestion réseau

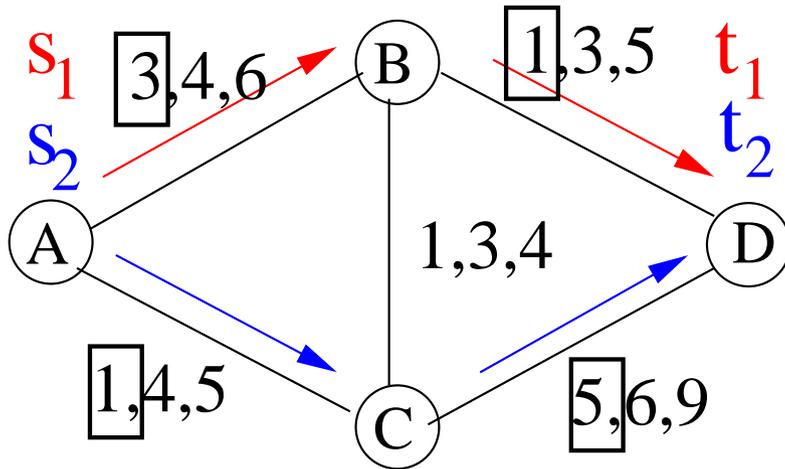
Jeu de congestion:

- Ensemble fini E de ressources,
- Fct non-décroissante d de coût: $d : E \times 1, \dots, n \rightarrow Z$,
- ensemble de stratégies S_i (sous-ensemble de E),
- coût d'un joueur: $\sum_{e \in S_i} d_e(f_e(e))$.

Jeu de congestion réseau: (lié à problématique du routage)

- joueur correspond à (s_i, t_i) .
- Stratégies pures: chemins entre s_i et t_i .
- Objectif du joueur i : minimiser le coût de son chemin.

Exemple de jeux de congestions.

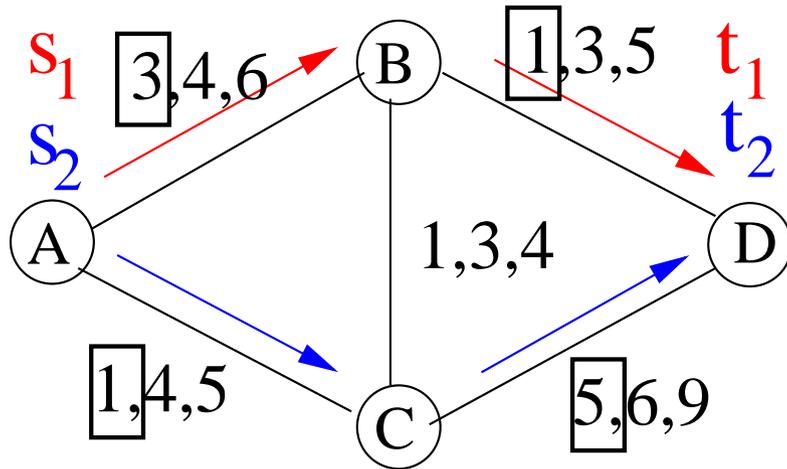


$$c(P_1) = 3 + 1$$

$$c(P_2) = 1 + 5 = 10$$

N'est pas équilibre de Nash

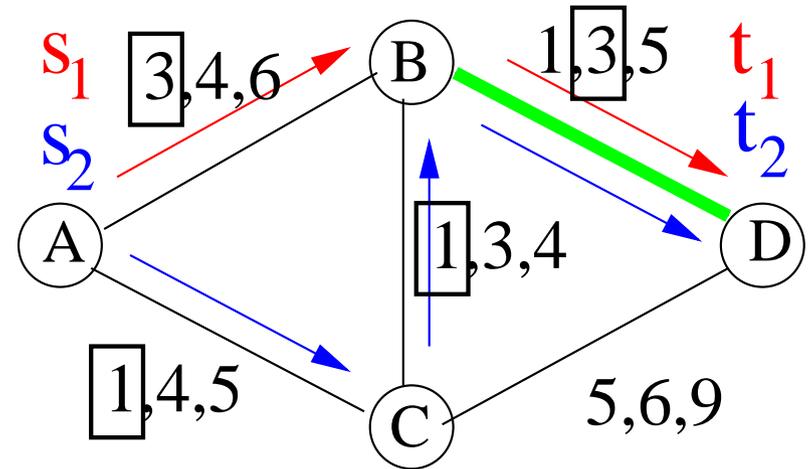
Exemple de jeux de congestions.



$$c(P_1) = 3 + 1$$

$$c(P_2) = 1 + 5 = 10$$

N'est pas équilibre de Nash



$$c(P_1) = 3 + 3$$

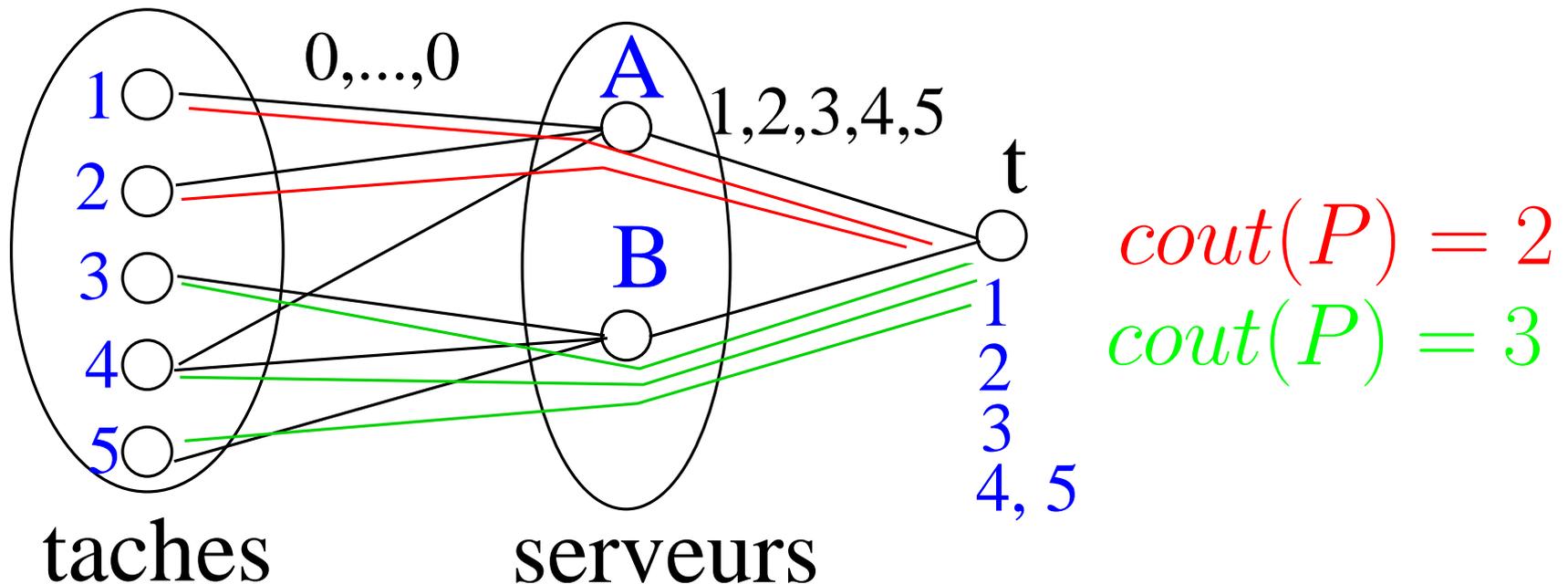
$$c(P_2) = 1 + 1 + 3 = 5$$

Est équilibre de Nash

Remarque

Equivalence entre le jeu d'allocation de tâches unitaires et un cas particulier du jeu de congestion réseau.

- $G =$ graphe biparti + 1 sommet t
- Chemins entre (j, t) avec $j =$ allocation de la tâche j .



2. EXISTENCE D'UN ÉQUILIBRE DE NASH

Théorème : *Les jeux d'allocation a au moins un équilibre de Nash pure.*

Théorème [Rosenthal73]:

Les jeux de congestion a au moins un équilibre de Nash pure.

Preuve utilisant les jeux de potentiel.

Un jeu **de potentiel** est un jeu s'il existe une fct de potentiel Φ sur un ens. des configurations telle que:

Si le joueur i change de stratégie de s vers s' alors, Φ est modifiée de la même façon que l'utilité de i .

$$\Phi(s', s^{-i}) - \Phi(s, s^{-i}) = u_i(s', s^{-i}) - u_i(s, s^{-i})$$

Notation: $(s, s^{-i}) = (s_1, \dots, s, \dots, s_n)$, $(s', s^{-i}) = (s_1, \dots, s', \dots, s_n)$

Détermination de la fct de potentiel.

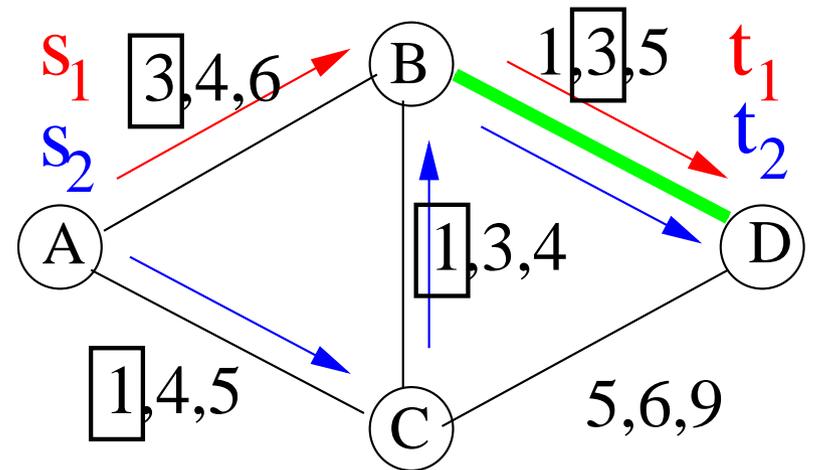
Dans les jeux de congestion réseau,

la fonction de potentiel: $\Phi(\mathcal{P}) = \sum_e \sum_{k=1}^{f(e)} d_e(k)$ avec \mathcal{P} un ens. de chemins.

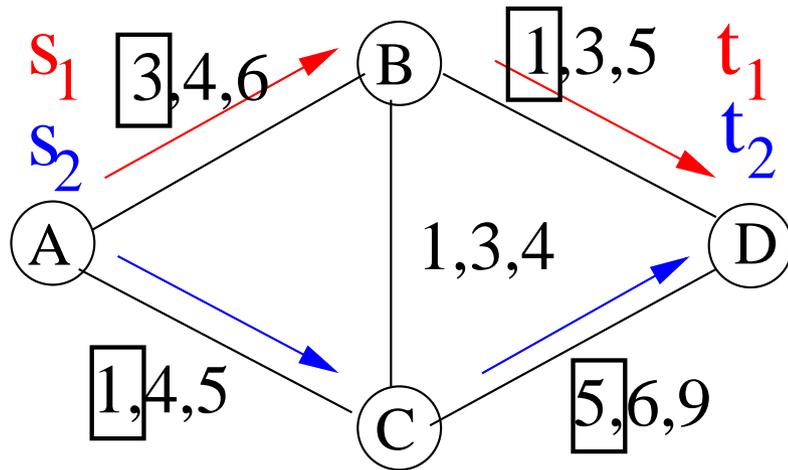
$$c(P_1) = 3 + 3 = 6$$

$$c(P_2) = 1 + 1 + 3 = 5$$

$$\phi(P_1, P_2) = 1 + 1 + 3 + 1 + 3$$



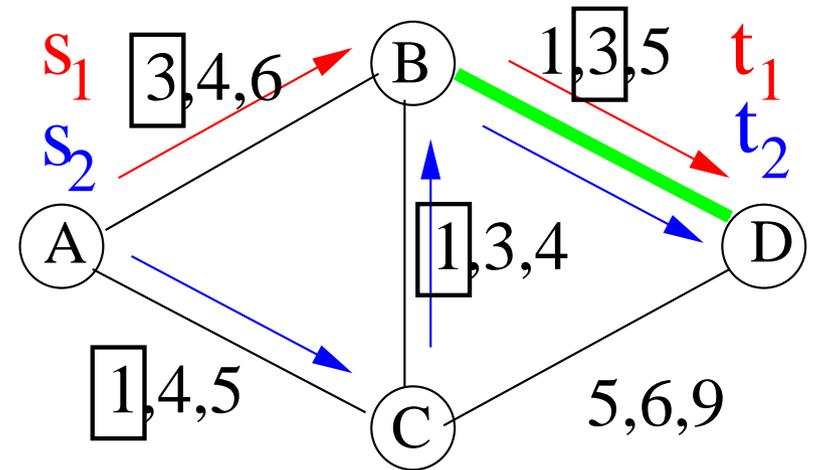
Changement d'états.



$$c(P_1) = 3 + 1$$

$$c(P_2) = 1 + 5 = 6$$

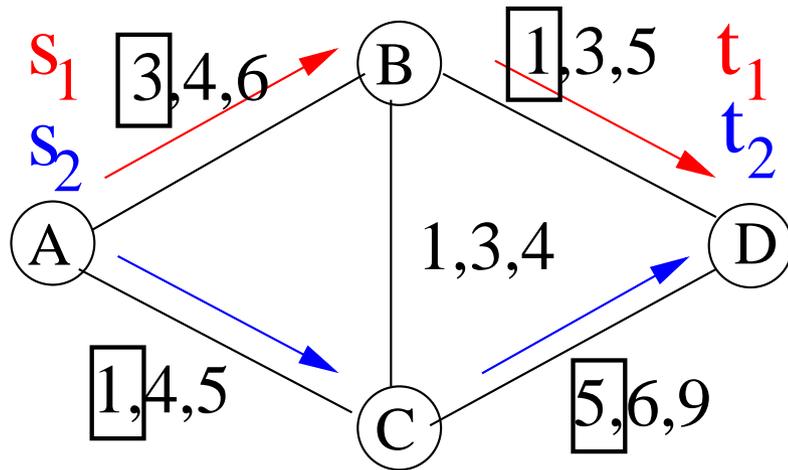
$$\phi(P_1, P_2) = 10$$



$$c(P_1) = 3 + 3$$

$$c(P'_2) = 1 + 1 + 3 = 5$$

Changement d'états.

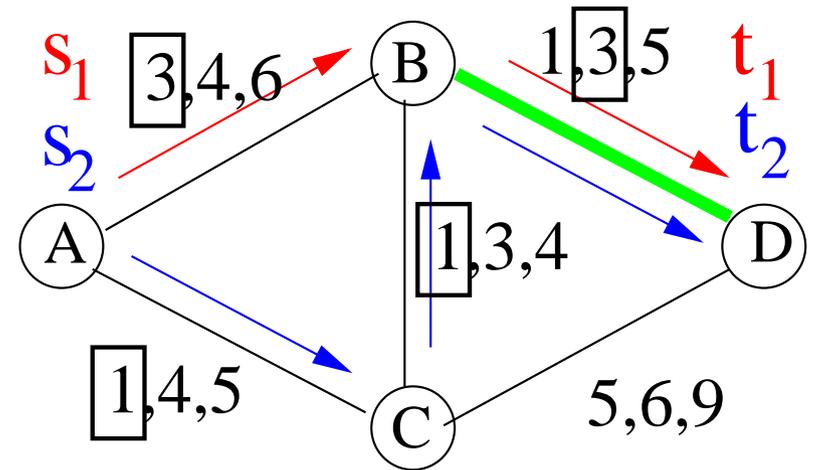


$$c(P_1) = 3 + 1$$

$$c(P_2) = 1 + 5 = 6$$

$$\phi(P_1, P_2) = 10$$

$$\phi(P_1, P_2) - \phi(P_1, P'_2) = c(P_2) - c(P'_2)$$



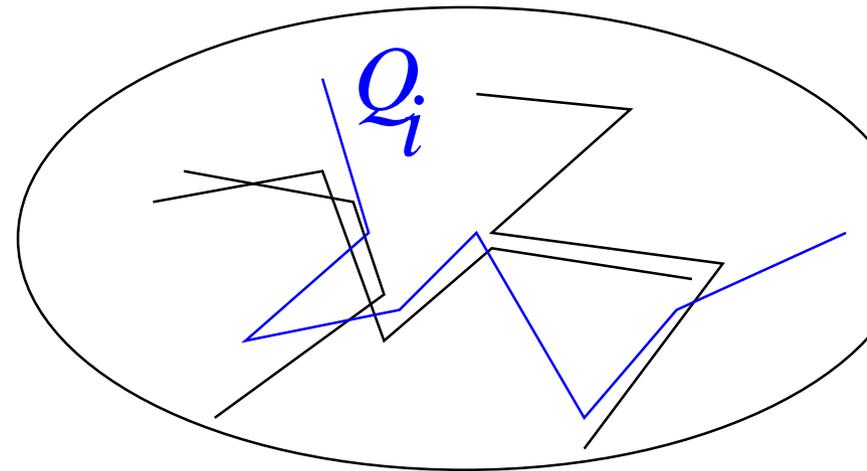
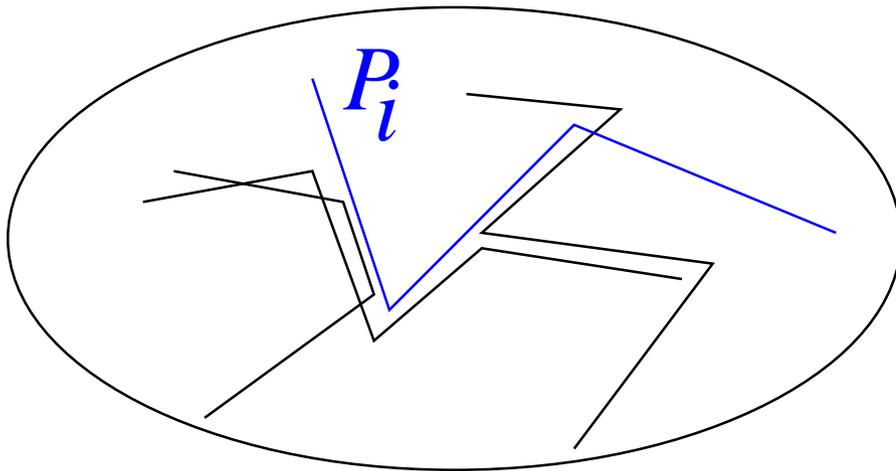
$$c(P_1) = 3 + 3$$

$$c(P'_2) = 1 + 1 + 3 = 5$$

$$\phi(P_1, P'_2) = 5 + 1 + 3 = 9$$

Changement d'états

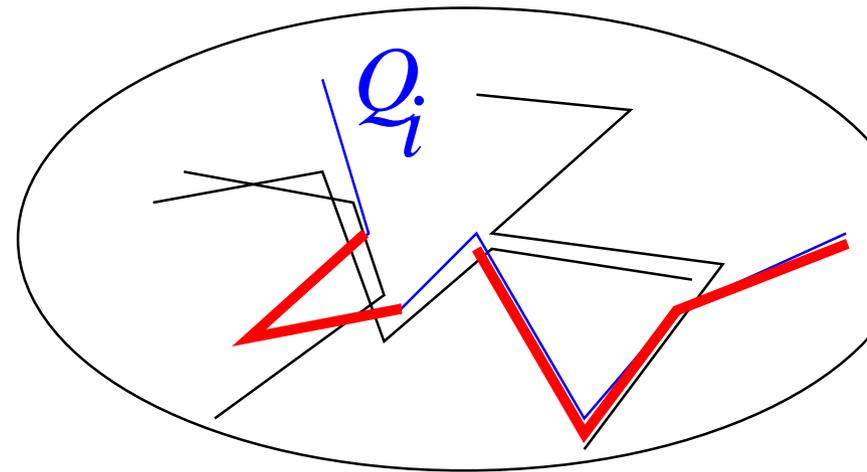
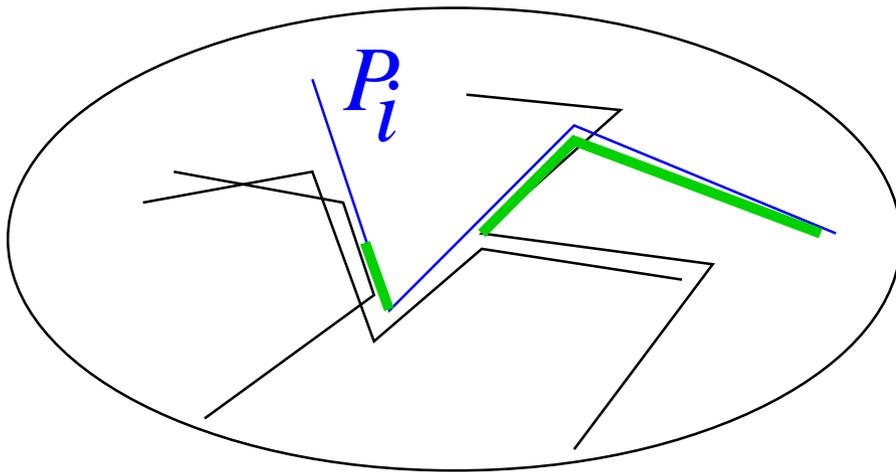
Si le joueur i change de stratégie P_i en Q_i ,



Changement d'états

Si le joueur i change de stratégie P_i en Q_i ,

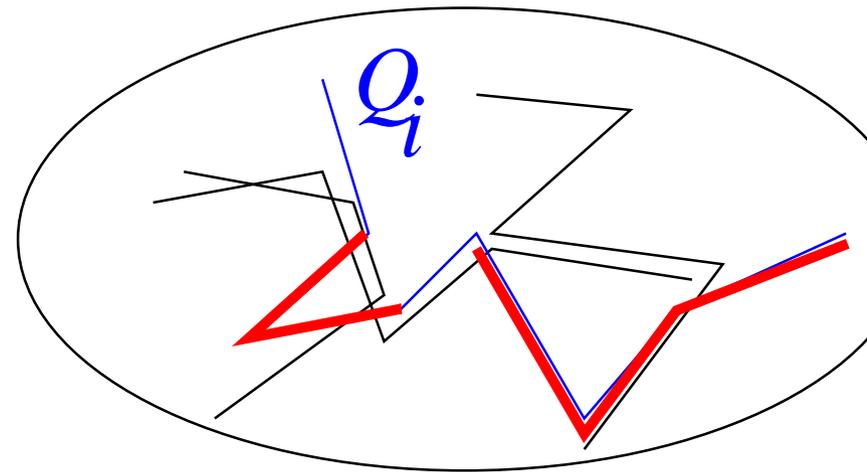
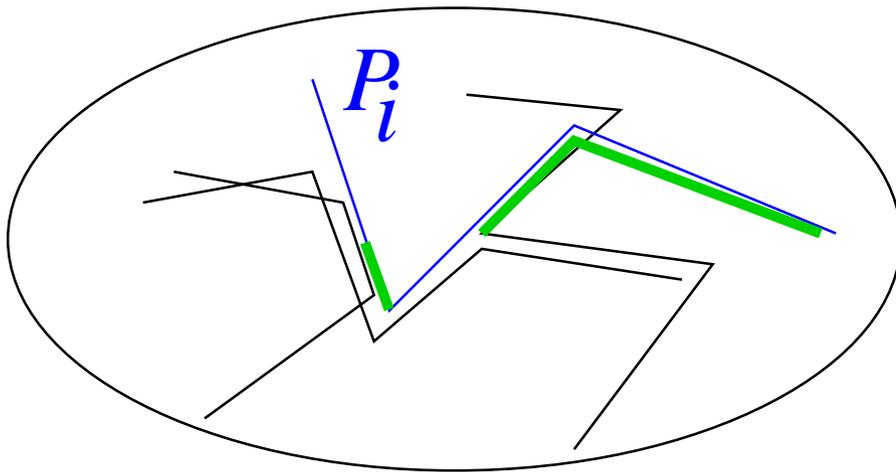
$$\text{son gain} = c(P_i \setminus Q_i) - c(Q_i \setminus P_i)$$



Changement d'états

Si le joueur i change de stratégie P_i en Q_i ,

$$\text{son gain} = \phi(P^{-i}P_i) - \phi(P^{-i}Q_i)$$



Equilibre de Nash = $\forall i, i$ ne veut pas changer de stratégie P_i en Q_i , car son gain < 0 ($\phi(P^{-i}P_i) - \phi(P^{-i}Q_i) < 0$)

Conclusion: Minimum global de $\phi \approx$ équilibre de Nash.

Premiers résultats

Théorème [Rosenthal73]:

Les jeux de congestion a au moins un équilibre de Nash pure.

Conséquence: Un équilibre de Nash peut être calculé par un algorithme pseudo-polynomial dans les jeux de congestion.

Théorème [MontererShapley91]:

Les jeux de congestion sont équivalents aux jeux de potentiel.

Théorème [Fabrikant, Papadimitriou, Talwar2004]:

Calculer un équilibre dans les jeux de congestion réseau est PLS-complet

La classe PLS: *Polynomial Local Search*.

Problème Π dans *PLS*: problème d'optimisation Π
[Johnson, Papadimitriou, Yannakakis88]

- ayant comme objectif le calcul de minimum locaux s
(s est minimal sur le voisinage $\Gamma(s)$)
- avec Γ calculable en tps polynomial

PLS-Réduction de Π_1 vers Π_2 (dans *PLS*):

Trouver une transformation polynomiale d'une instance
de Π_1 vers une de Π_2

telle que les optimaux locaux sont préservés.

La classe PLS (*Polynomial Local Search*).

Problème NAE-SAT:

- Instance: ens. de clauses où chaque clause c_i est pondérée par w_i .
- Mesure: la somme des poids de toutes les clauses satisfiables par l'affectation s (telle que chaque clause n'a pas tous ses literals à la même valeur).
- Voisinage Γ de s : les affectations qui diffèrent de s d'une affectation d'une seule variable.

Théorème [Schaeffer, Yannakakis91]: *Le problème NAE-SAT est PLS-complet*

Jeu de congestion symétrique

Théorème [Fabrikant, Papadimitriou, Talwar2004]: *Dans les jeux de congestion réseau symétrique, un équilibre de Nash peut être trouvé en temps polynomial*

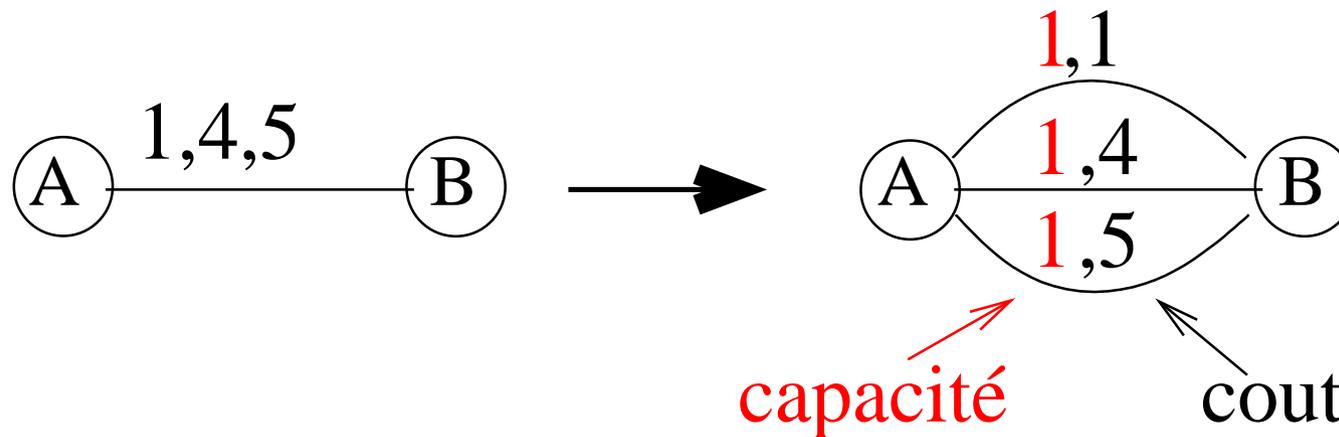
Jeu de congestion réseau symétrique= jeu de congestion réseau où tous les joueurs ont la même source et la même destination.

Jeu de congestion symétrique

Théorème [Fabrikant, Papadimitriou, Talwar2004]: *Dans les jeux de congestion réseau symétrique, un équilibre de Nash peut être trouvé en temps polynomial*

Preuve:

- Transformation du graphe: duplication des arêtes. une arête se transforme en n arêtes de capacité 1 et de coût $d_e(1), \dots, d_e(n)$

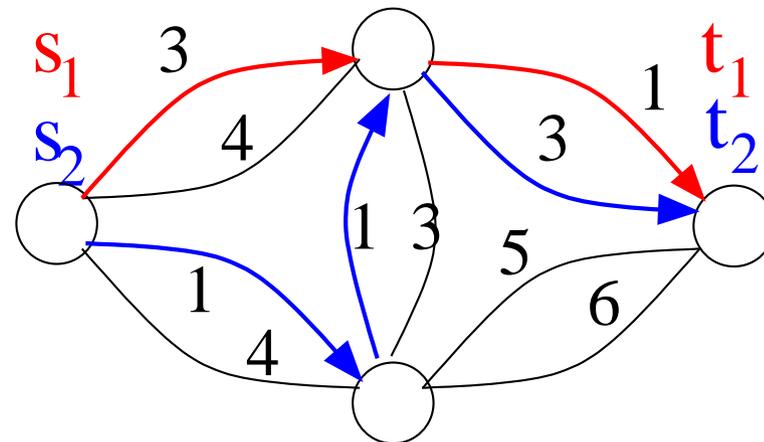
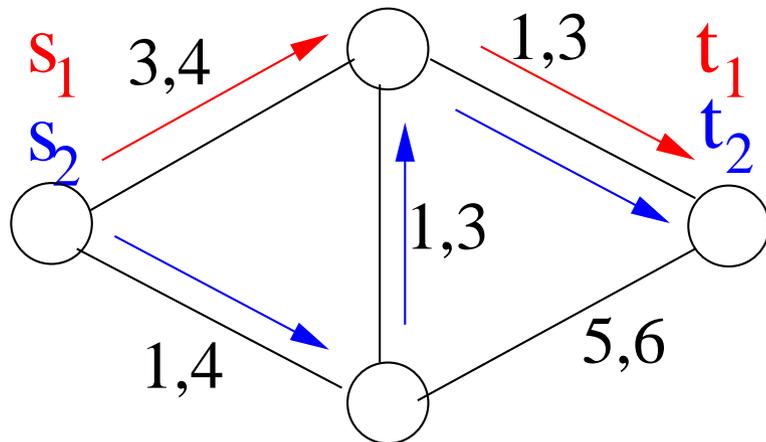


Jeu de congestion symétrique

Théorème [Fabrikant, Papadimitriou, Talwar2004]: *Dans les jeux de congestion réseau symétrique, un équilibre de Nash peut être trouvé en temps polynomial*

Preuve:

- Transformation du graphe: duplication des arêtes.
- flot entier max de coût minimum = solution minimisant ϕ



□

3. PRIX DE L'ANARCHIE

- Quand les joueurs concurrents partagent les ressources, les allocations de ressources sont loin de l'optimal,
- Mais de combien?

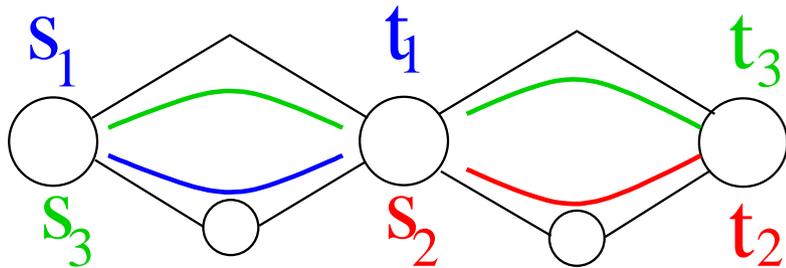
$$\text{Prix de l'anarchie} = \max_{E \text{ Equilibre de Nash}} \frac{\text{Cost}(E)}{OPT}$$

- Introduction de la notion d'un coût d'un état:

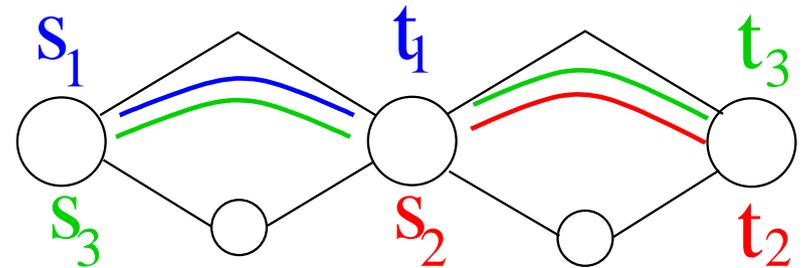
Coût Social: {
 coût moyen des joueurs
 coût maximum des joueurs
 ...

Exemple

Jeu de congestion où $cout(e) = \#$ de chemins traversant e :



Equilibre de Nash $2, 2, 2$



Equilibre de Nash $2, 2, 4$

- Pour le coût social = coût moyen des joueurs:

$$PA = \frac{2+2+4}{2+2+2} = \frac{4}{3}$$

- Pour le coût social = coût max des joueurs :

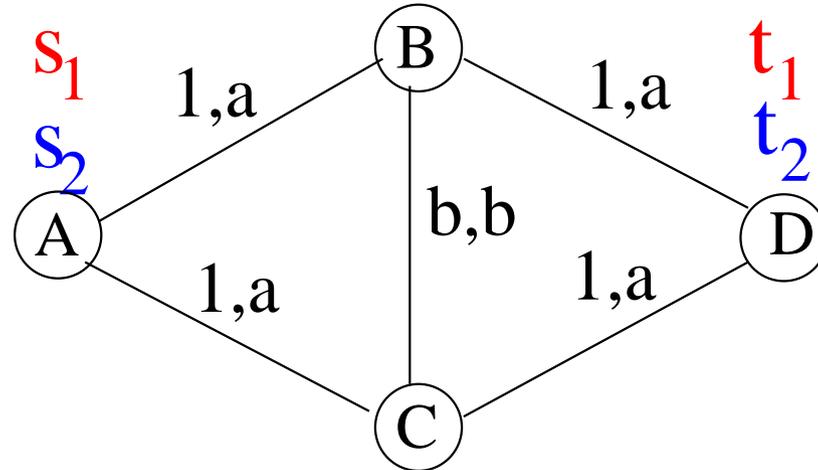
$$PA = \frac{4}{2} = \frac{4}{2} = 2$$

Prix de l'anarchie.

Jeu de congestion:

$$a > 2b$$

$$b > 2$$



Prix de l'anarchie: $1 + \frac{b}{2}$ non borné.

- $(ABCD, ACBD)$ est un équilibre de Nash et son coût social $2 + b$
- (ABD, ACD) est un équilibre de Nash optimal et son coût social 2

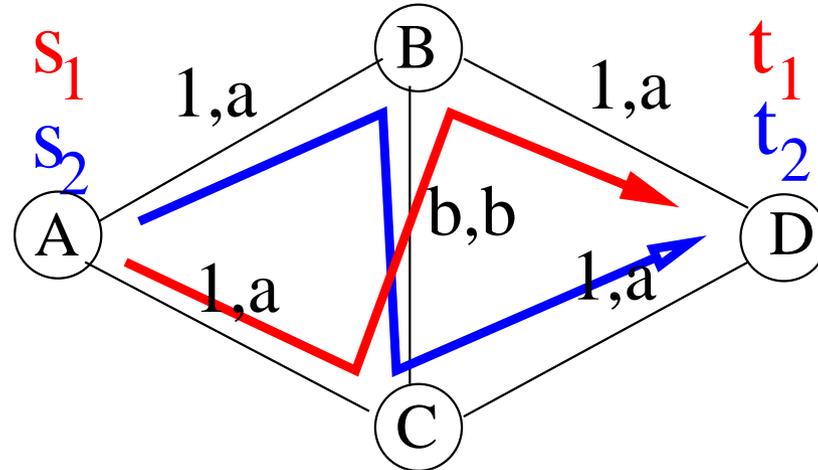
avec le coût social = coût max/moyen des joueurs

Prix de l'anarchie.

Jeu de congestion:

$$a > 2b$$

$$b > 2$$



Prix de l'anarchie: $1 + \frac{b}{2}$ non borné.

- $(ABCD, ACBD)$ est un équilibre de Nash et son coût social $2 + b$
- (ABD, ACD) est un équilibre de Nash optimal et son coût social 2

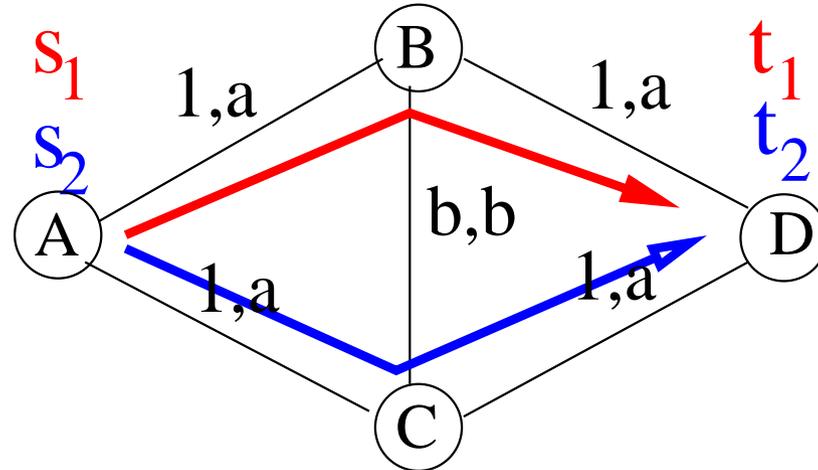
avec le coût social = coût max/moyen des joueurs

Prix de l'anarchie.

Jeu de congestion:

$$a > 2b$$

$$b > 2$$



Prix de l'anarchie: $1 + \frac{b}{2}$ non borné.

- $(ABCD, ACBD)$ est un équilibre de Nash et son coût social $2 + b$
- (ABD, ACD) est un équilibre de Nash **optimal** et son coût social 2

avec le coût social = coût max/moyen des joueurs

PA pour le jeu congestion.

Les coûts des arêtes sont lineaires avec n joueurs:

		Symétrique	Asymétrique
PURE	coût social moyen	$5/2$	$5/2$
PURE	coût social max	$5/2$	\sqrt{n}
MIXTE	coût social moyen	≈ 2.618	≈ 2.618
MIXTE	coût social max	??	??

- 2004 Awerbuch & Azar & Epstein
- 2004: Gairing & Lucking & Mavronikolas & Monien
- 2004: Suri & Toth & Zhou
- 2005: Christodoulou & Koutsoupias

PA pour le jeu d'allocation de tâches.

	Machine Identiques	Modèle général
Pure	$2 - \frac{1}{m}$	$\Theta\left(\frac{\log m}{\log \log m}\right)$
Mixte	$\Theta\left(\frac{\log m}{\log \log m}\right)$	$\Theta\left(\frac{\log m}{\log \log \log m}\right)$

- 1999: Koutsoupias & Papadimitriou
- 2001: Mavronicolas & Sirakis
- 2002: Czumaj & Vöcking