

## L2 – Vie Artificielle

**Alexandre Allauzen – Michèle Sebag**

LIMSI – LRI

8 nov. 2013

# Overview

## Optimisation

Notions générales

Algorithmes d'évolution

Points clé

Les étapes de l'algorithme

Sélection, remplacement

Initialisation

Mutations

# Résumé

## Optimisation

Trouver  $ArgMax(\mathcal{F})$ ,  $\mathcal{F} : \Omega \mapsto \mathbb{R}$

- ▶  $\Omega$ : espace de recherche
- ▶  $\mathcal{F}$ : fonction objectif

## Algorithmes

- ▶ Classiques:

# Résumé

## Optimisation

Trouver  $ArgMax(\mathcal{F})$ ,  $\mathcal{F} : \Omega \mapsto \mathbb{R}$

- ▶  $\Omega$ : espace de recherche
- ▶  $\mathcal{F}$ : fonction objectif

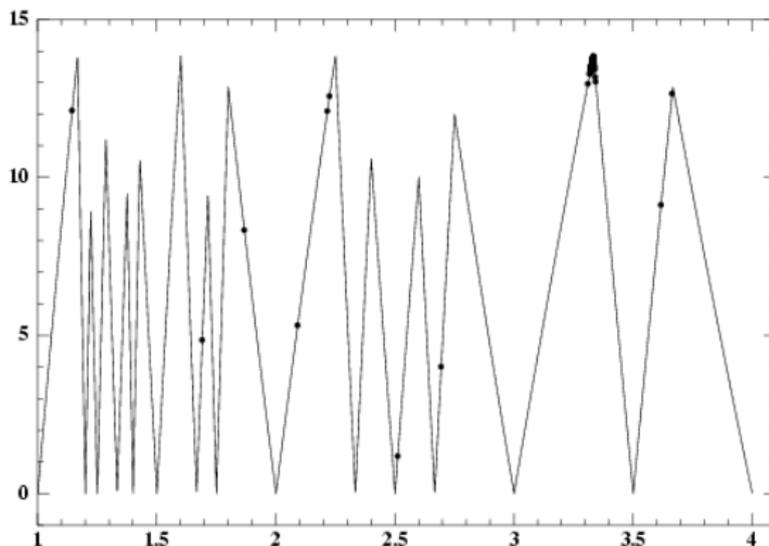
## Algorithmes

- ▶ Classiques: gradient
- ▶ Algorithmes d'évolution

# Un problème d'ingénieur; $\mathcal{F}$ très chahuté

**Espace de recherche** : Interféromètres      Positionner des antennes

**Objectif** : Maximiser la tolérance en conservant la précision.



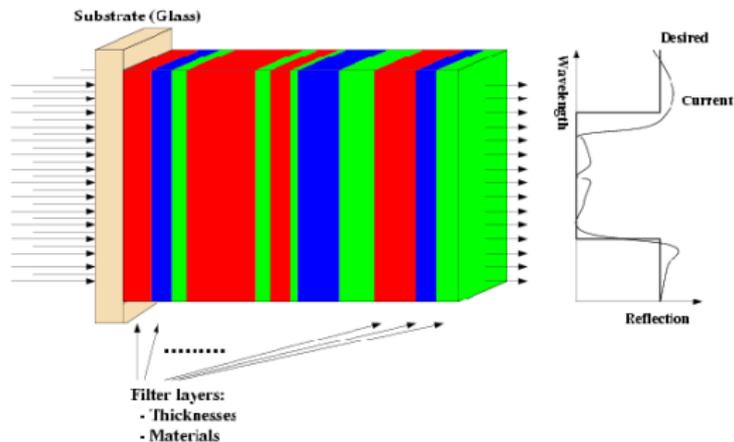
Cas de 3 antennes,  $\mathcal{F}$  = Marge d'erreur (position 2ème antenne)

# $\Omega$ mixte : discrets $\times$ réels

**Espace de recherche** : Filtres optiques

(matériau, épaisseur)<sub>1</sub> ... (matériau, épaisseur)<sub>N</sub>

**Objectif** : Répondre au gabarit fixé.

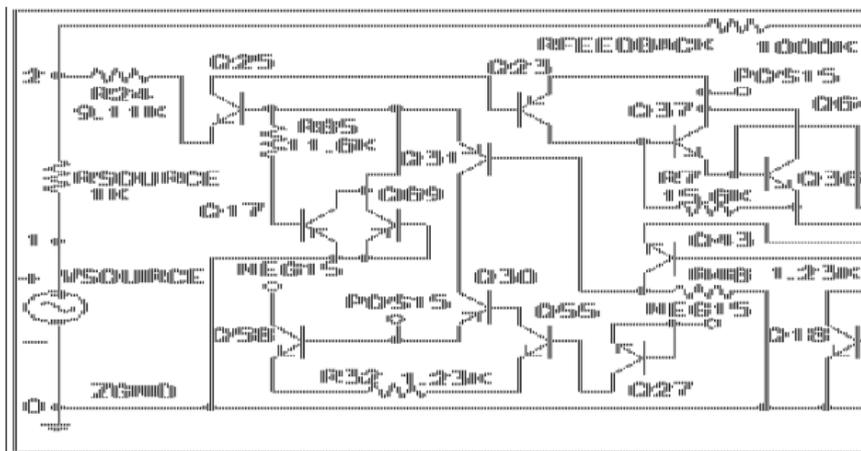


# $\Omega$ = Circuits analogiques

Espace de recherche : Circuits analogiques

Réseau de transistors, diodes, résistances

Objectif : Fonctionalités fixées e.g. extraction de racine cubique

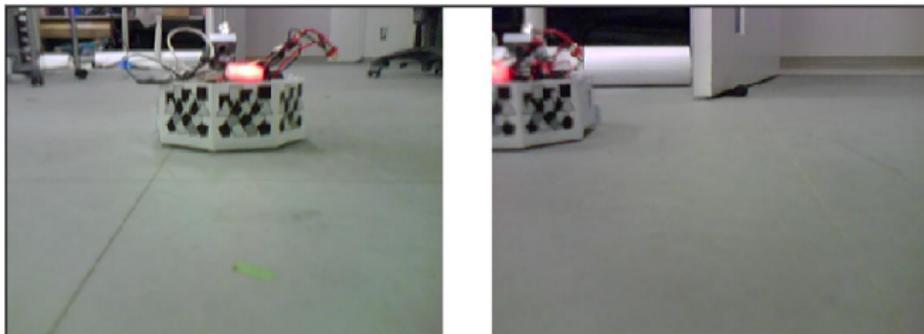


# $\Omega =$ Réseaux neuronaux

**Espace de recherche** :  $\mathbb{R}^d$

vecteur des poids du réseau

**Objectif** : un contrôleur de robot.



# $\mathcal{F}$ non calculable

**Espace de recherche** : Mélanges de café

**Objectif** : Retrouver un arôme

$\mathcal{F}$  = note de l'expert



# Programming by Optimization

<http://www.prog-by-opt.net/>

# Overview

Optimisation

Notions générales

Algorithmes d'évolution

Points clé

Les étapes de l'algorithme

Sélection, remplacement

Initialisation

Mutations

# Optimisation

## Le problème

Trouver  $x^*$  /  $\mathcal{F}(x^*) = \text{Sup}\{\mathcal{F}(y), y \in \Omega\}$

$E$  espace mesuré,  $\Omega \subset E$ ,  $\mathcal{F} : \Omega \mapsto \mathbb{R}$

$\mathcal{F}$  est la **Fonction objectif**.

### Maximum global :

$$x^* \text{ t.q. } (\forall x \in \Omega) \mathcal{F}(x^*) \geq \mathcal{F}(x)$$

### Maximum local :

$$x^* \text{ t.q. } (\exists \varepsilon > 0)(\forall x \in B(x^*, \varepsilon) \cap \Omega) \mathcal{F}(x^*) \geq \mathcal{F}(x)$$

Maxima *stricts* si inégalités strictes pour  $x \neq x^*$

# Algorithmes d'optimisation

- ▶ Algorithmes de gradient
- ▶ Hill-Climbing
- ▶ Méthodes énumératives
- ▶ Méthodes stochastiques (méta-heuristiques)

## Critères de comparaison

- ▶ Type d'espace de recherche
- ▶ Régularité de la fonction objectif (contraintes)
- ▶ Recherche locale – recherche globale

# Méthodes de gradient

$$X_{i+1} = X_i + dX \times \nabla \mathcal{F}(X_i)$$

## Contexte :

- ▶ Espace continu :  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^N$
- ▶ Fonction  $\mathcal{F}$  dérivable

dérivation numérique

## Conditions nécessaires :

- ▶ Fonction régulière,
- ▶ ou Connaissance a priori

$\mathcal{F}$  convexe .. optimum unique

$X_0$  bien choisi

*Méthode locale, non applicable sur un espace discret ou mixte*

# Hill-Climbing

$$X_{i+1} = \text{ " Meilleur Voisin " de } X_i$$

## Contexte :

- ▶ Tout espace  $\Omega$  "naturel"
- ▶ Toute fonction  $\mathcal{F}$

## Conditions nécessaires :

- ▶  $X_0$  doit être bien choisi

*Méthode locale, coûteuse, détermine le plus proche optimum local.*

# Méthodes de type énumératif

Parcourir l'espace suivant un ordre déterministe

## Contexte :

- ▶ Espace fini :  $\Omega \equiv [1..N]$  *Attention : opt.discret  $\neq$*   
*arrondi(opt.continu)*
- ▶ Toute fonction  $\mathcal{F}$ , mais ...
- ▶ Ordre de parcours
  - ▶ fixé
  - ▶ dépend du problème *Branch-and-Bound, A\*, contraintes,*  
...

## Conditions nécessaires :

- ▶ Taille de l'espace limitée
- ▶ Discrétisation bien choisie *Méthode des intervalles*

*Méthode globale, coûteuse, non fiable pour des problèmes continus.*

# Méthodes stochastiques

Sélectionner  $X_i$  dans l'espace  $\Omega$

D'après une distribution de probabilité

- ▶ Monte-Carlo X<sub>i</sub> tiré avec une loi uniforme
- ▶ Recuit Simulé Kirkpatrick, Gelatt and Vecchi, 1983
- ▶ Recherche Taboue F. Glover – 1977 & 1989
- ▶ Algorithmes évolutionnaires depuis 1965

*Méthodes globales, mais TRÈS coûteuses.*

# Overview

Optimisation

Notions générales

**Algorithmes d'évolution**

Points clé

Les étapes de l'algorithme

Sélection, remplacement

Initialisation

Mutations

# Algorithmes d'Evolution : les racines

- ▶ **Algorithmes Génétiques**

J. Holland, 75, D.E. Goldberg 89  
AI and biology – US, east coast

- ▶ **Strategies d'Évolution**

I. Rechenberg 65, 73, H.P. Schwefel 65, 81  
Engineers – Germany

- ▶ **Programmation Evolutionnaire**

L.J. Fogel, 66, D.B. Fogel, 91, 95  
Automata and time series – US, west coast

- ▶ **Programmation Génétique**

J. Koza, 92 – a late root!  
GAs on parse-trees

**Aujourd'hui:**

**“Evolutionary Computation”**

# Paradigme Darwinien

- ▶ Sélection naturelle  
avantage aux espèces adaptées à leur environnement
- ▶ Variabilité  
parents → enfants par petites déviations apparemment non dirigées.
- ▶ “Objectif”  
capacité de survivre et de se reproduire
- ▶ Adaptation résultante  
apparition d'espèces (e.g. bacteries résistantes).

## Mais

- ▶ Source d'inspiration
- ▶ Aide à l'explication
- ▶ **Pas justification**

# Algorithmes Evolutionnaires : La Métaphore

**Modèle :** L'évolution darwinienne des populations biologiques.  
**Les individus les plus adaptés survivent et se reproduisent**

## **Vocabulaire :**

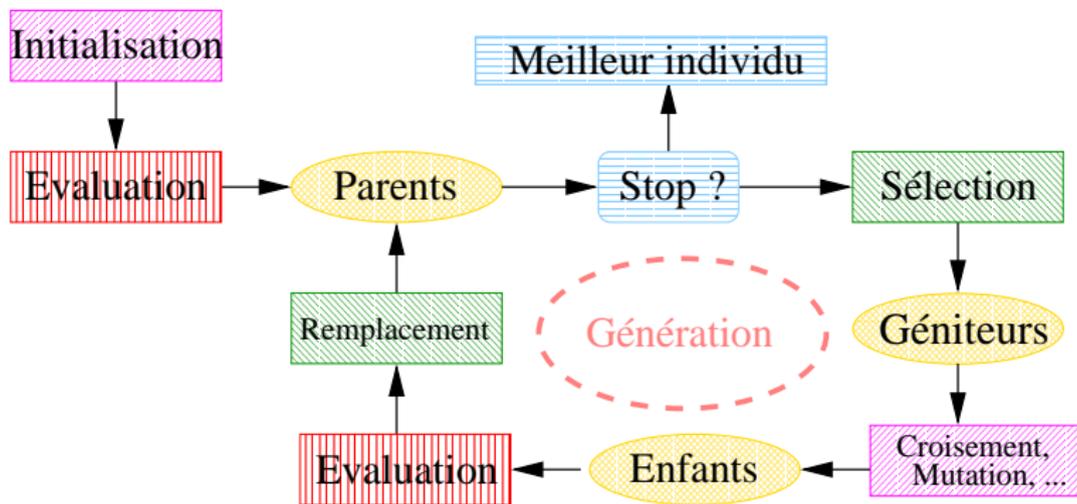
<i>Individu</i>	Élément $X$ de $\Omega$
<i>Performance</i>	Valeur de $\mathcal{F}(X)$
<i>Population</i>	Ensemble de $P$ éléments de $\Omega$
<i>Génération</i>	Passage de la population $\Pi_i$ à $\Pi_{i+1}$

## **Processus :**

1. Sous la pression du milieu,
2. Les individus se croisent, mutent et se reproduisent.
3. Au bout d'un nombre certain de générations, les individus les plus performants apparaissent dans la population.

≡ les **optima** de  $\mathcal{F}$ ...

# Algorithmes d'évolution : Le Squelette



 Opérateurs stochastiques: Dépendent de la représentation

 "Darwinisme" (stochastique ou déterministe)

 Coût calcul

 Critère d'arrêt, statistiques, ...

# Overview

Optimisation

Notions générales

Algorithmes d'évolution

Points clé

Les étapes de l'algorithme

Sélection, remplacement

Initialisation

Mutations

# Points clé

- ▶ Espace de recherche quelconque

Choix de la représentation

- ▶ Une population, pas un individu

Attention à la perte de diversité génétique

- ▶ Exploration de l'espace / Optimisation locale

Le dilemme EVE

- ▶ Indépendance objectif / moteur d'optimisation

Boîte noire ou connaissances du contexte ?

No Free Lunch Theorem

# Perte de la Diversité Génétique

Si les individus d'une population se ressemblent trop,

1. Les populations suivantes deviennent de plus en plus homogènes

fragilité au changement

2. évolution d'une population → évolution d'un individu
3. Découverte du plus proche optimum local et enlèvement de la recherche

Dans la pratique, **la population ne se rediversifie pas.**

⇒ *Convergence Prématuration*

# Le Dilemme Exploitation vs Exploration

- ▶ **Exploitation** : recherche locale: chercher dans le voisinage des meilleurs individus de la population. des bons individus.
- ▶ **Exploration** : recherche globale: il faut pouvoir explorer tout l'espace. des zones inconnues de  $\Omega$ .

Excès d'exploitation  $\implies$

**Convergence prématurée**  
enlèvement dans un optimum local

Excès d'exploration  $\implies$

**Pas de convergence**  
 $\approx$  marche aléatoire

# La représentation

- ▶ Le **Darwinisme** ne dépend que de la **performance**
- ▶ **L'initialisation et les opérateurs de variation** ne dépendent que de la **représentation**.

## Trois exemples de base:

- ▶ Représentation “binaire”
- ▶ Représentation “réelle”
- ▶ Représentation par arbres

$$\Omega = \{0, 1\}^N$$

$$\Omega = [0, 1]^N \text{ or } \mathbb{R}^N$$

Genetic Programming

Le choix de la représentation est **crucial**

sera mis en avant dans tout le cours.

# Représentation “binaire”

J. Holland

$$\Omega = \{0, 1\}^n$$

- ▶ Règles *Si ... Alors* en logique des prédicats      Systèmes de classeurs
- ▶ Nombreux problèmes combinatoires      SAT, sac-à-dos, ...
- ▶ Nombres entiers      ... et même réels

$$X \in [a, b] \rightarrow i_X = 2^n \frac{X-a}{b-a} \in [0, 2^n - 1]$$

**Pour :**      Simplicité  
Analogie avec les *chromosomes* (Croisements)  
quelques arguments théoriques

**Contre :**      *No Free Lunch Theorem*  
d'autres arguments théoriques !

# Représentation réelle

Rechenberg & Schwefel, Michalewicz, Radcliffe, Fogel, ...

$$\Omega \subset \mathbb{R}^n$$

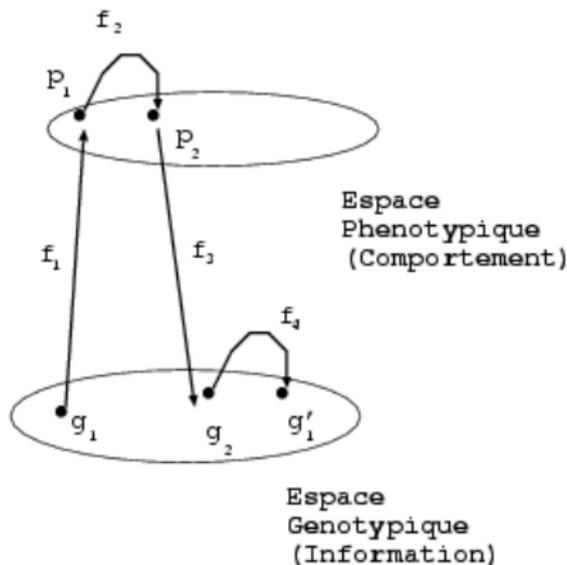
- ▶ Tout problème paramétrique i.e. numérique
- ▶ ... et bien d'autres ! Comparer avec les méthodes déterministes

**Pros :** “Naturel”  
quelques arguments théoriques

**Cons :** *No Free Lunch Theorem :-)*  
cache la forêt

# Phénotypes – Génotypes

Lewontin – 1974



• Espace phénotypique :

Evaluation, sélection

• Espace génotypique :

Croisement, mutation

*Préhistoire* : Génotypes binaires universels

*Aujourd'hui* : Importance des connaissances

dans la représentation

dans les opérateurs

# Overview

Optimisation

Notions générales

Algorithmes d'évolution

Points clé

Les étapes de l'algorithme

Sélection, remplacement

Initialisation

Mutations

# Évaluation de la population courante

## DE TRES LOIN l'étape la plus coûteuse

- ▶ Ne pas recalculer  $\mathcal{F}(X)$  inutilement
- ▶ utiliser une estimation de  $\mathcal{F}$       voire la construire à la volée
- ▶ ... mais pas trop longtemps      Optimum approché  $\neq$  optimum réel

# Critères d'arrêt

Pas si simple !

- ▶ Quand on a trouvé l'optimum ...:-)
- ▶ Quand on n'espère pas trouver mieux Perte de diversité
- ▶ Quand le ratio  $\frac{\text{gain espéré}}{\text{surcoût de calcul requis}}$  est trop élevé (rationalité limitée)
- ▶ Quand on a épuisé ses ressources Nombre fixé d'évaluations

**Règle heuristique:** après un nombre donné d'évaluations sans amélioration.

# Evaluation des résultats

## Point de vue informatique

Ne **jamais** tirer de conclusions d'**un seul** essai !

Utiliser des mesures statistiques

Moyennes et écarts-types, médianes, ...

## Point de vue de l'application

Contexte de *conception*

Trouver au moins une fois une très bonne solution

Contexte de *production*

Trouver en moyenne une solution assez bonne

# Sélection

**Objet** : Choisir ceux qui se reproduisent

- ▶ Darwinisme: Biais en faveur des plus adaptés
- ▶ Biais trop important: Perte de diversité
- ▶ Biais trop petit : pas de convergence

## Différentes modalités

- ▶ Déterministe, comparaisons de fitness ES historique
- ▶ Proportionnelle roulette, GAs historiques
- ▶ Stochastique, basée sur des comparaisons de fitness GAs historiques, EP historique

*Opérateur d'exploitation*

# Remplacement

**Objet** : Choisir ceux qui survivent

- ▶ L'autre étape Darwinienne
- ▶ Choix parmi les enfants seulement, ou conflit de générations
- ▶ Peut également être déterministe ou stochastique

## Sélection et remplacement

- ▶ sont deux étapes de "sélection"
- ▶ le remplacement sélectionne 0 ou 1 fois chaque individu

**Attention:**

**Darwinisme artificiel**  $\equiv$  sélection + remplacement

## Moteur d'évolution



# Sélection Déterministe

**Historiquement** : Les moteurs d'évolution  $(\mu \dagger \lambda)$ -ES

▶ Sélection uniforme ( $\equiv$  pas de sélection)

▶  $\mu$  parents donnent  $\lambda$  enfants

▶ Remplacement :

**$(\mu, \lambda)$ -ES** : prochains  $\mu$  parents = meilleurs parmi les  $\lambda$  enfants

**Pour**: meilleurs résultats de convergence

**Contre**: on peut perdre les meilleurs

**$(\mu + \lambda)$ -ES** : prochains  $\mu$  parents =  
meilleurs parmi les  $\mu$  parents + les  $\lambda$  enfants

**Pour**: robustesse pratique

**Contre**: on peut converger vers un opt. local

**Paramètres** :  $\mu, \lambda$

# Sélection Stochastique

(I) La roulette

**Objet :** Tirer  $P$  parents parmi  $\Pi_t = \{X_1, \dots, X_P\}$

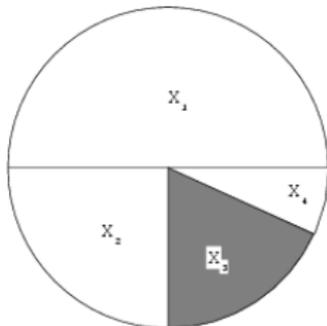
On tire  $P$  fois un individu avec remplacement

Proba[select.  $X_i$ ]  $\propto \mathcal{F}(X_i)$

**Roulette :**

Largeur de la case  $i$  :  $\frac{\mathcal{F}(X_i)}{\sum_j \mathcal{F}(X_j)}$

Exemple, pour  $P = 4$  et  
 $\mathcal{F}(X_i) = \{50, 25, 15, 10\}$



**Tirage d'un parent :**

Lancer la boule;

si elle tombe dans la case  $i$ , sélectionner  $X_i$

# Sélection Stochastique

## (II) Le tournoi

### ▶ **Tournoi (déterministe)**

- ▶ Tournoi de taille  $T \in \mathbb{N}$
- ▶ Choix uniforme de  $T$  individus avec ou sans remplacement?  
Rendre le meilleur

### ▶ **Tournoi stochastique (binaire)**

- ▶ Taux  $t \in [0.5, 1]$
- ▶ Choix uniforme de 2 individus  
Rendre le meilleur avec probabilité  $t$
- ▶ **Pour** : Robustesse par rapport aux erreurs sur  $\mathcal{F}$   
Facile à paramétrer  $T$  or  $t$
- ▶ **Contre** : forte variance

# Initialisation de la population

Choix de  $\Pi_0 = \{X_1, \dots, X_P\}$

- ▶ Par tirage uniforme dans  $\Omega$   
équiprobables

$$\Omega = \{0, 1\}^N, X_i^j = 0 \text{ ou } 1$$

$$\Omega = [0, 1]^N, X_i^j = \text{random}()$$

- ▶ ... mais attention au critère d'uniformité
- ▶ En tenant compte des connaissances a priori

Ajout de bonnes solutions manuelles

Mais pas de biais vaut mieux qu'un mauvais biais

- ▶ Comme résultat d'une évolution précédente.

Utilisation de plusieurs "milieux"  $\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \dots$

La diversité génétique est essentielle !

*Opérateur d'exploration*

# Reproduction

- ▶ parents sélectionnés  $\longrightarrow$  enfants ...
- ▶ par application d'opérateurs de variation Généralement  
stochastiques
- ▶ Choix parmi les opérateurs
  - ▶ Séquentiel : Les opérateurs sont appliqués successivement  
avec une certaine **probabilité**
  - ▶ Proportionnel : sélection à la roulette d'un opérateur  
Selon des **priorités**
  - ▶ ou toute combinaison

# Opérateurs de variation

Suivant l'arité on définit

- ▶ opérateur unaire → **mutation**
- ▶ opérateur binaire → **crossover**  
deux, ou les deux
- ▶ opérateur N-aire → **orgie**

Peut modifier l'un des

# Le croisement

opérateur:  $\Omega \times \Omega \rightarrow \Omega$  (ou  $\Omega^2$ )

- ▶ *Analogie*: reproduction sexuée.
- ▶ *Intuition* :  
les enfants héritent des qualités de leurs deux parents...
- ▶ *Débat* : le croisement est  
L'opérateur majeur des AGs  
Un opérateur mineur (inutile) pour ES et EP
- ▶ *Recommandation* : **essayez !**  
l'intérêt dépend du problème  
notion de fragments de solution

# Le croisement binaire

$$\Omega \times \Omega \rightarrow \Omega \times \Omega$$

$\Omega = \{0, 1\}^N$  : Echange de bits entre les parents.

- Croisement à 1 point

J. Holland

$$\left. \begin{array}{l} (b_1, \dots, b_N) \\ (c_1, \dots, c_N) \end{array} \right\} \xrightarrow{p_c} \left\{ \begin{array}{l} (b_1, \dots, b_l, c_{l+1}, \dots, c_N) \\ (c_1, \dots, c_l, b_{l+1}, \dots, b_N) \end{array} \right.$$

- Croisement à 2 points

DeJong

$$\left. \begin{array}{l} (b_1, \dots, b_N) \\ (c_1, \dots, c_N) \end{array} \right\} \xrightarrow{p_c} \left\{ \begin{array}{l} (b_1, \dots, b_l, c_{l+1}, \dots, c_m, b_{m+1}, \dots, b_N) \\ (c_1, \dots, c_l, b_{l+1}, \dots, b_m, c_{m+1}, \dots, c_N) \end{array} \right.$$

- Croisement uniforme

Syswerda

Echanger les bits avec probabilité 0.5 *indépendamment pour chaque position*

## Croisement destructeur :

*Attention à l'influence de la représentation*

# Croisement réel

$$\Omega = \mathbb{R}^N \text{ or } \otimes [a_i, b_i]$$

**Croisement arithmétique, barycentrique, intermédiaire, ...**

Eshelman-Schaffer (BLX- $\alpha$ ), Michalewicz, Radcliffe ...

**Idée de base** : combinaison linéaire des parents

- ▶ Globalement

$$(\vec{X}, \vec{Y}) \rightarrow \alpha \vec{X} + (1 - \alpha) \vec{Y}$$

avec  $\alpha = U([0, 1])$

- ▶ Coordonnée par coordonnée

$$(\vec{X}, \vec{Y}) \rightarrow (\alpha_i X_i + (1 - \alpha_i) Y_i)$$

avec  $\alpha_i = U([0, 1])$  VA indépendantes.

- ▶ Application contractante (perte de diversité)

Extension :  $\alpha_i = U([-0.5, 1.5])$ .

variables

Attention aux bornes des

# Croisement: discussion

## Propriétés:

- ▶ **Opérateur d'exploitation**
- ▶ Recombinaison des “bonnes” parties
- ▶ Effets destructeurs

## Choix du partenaire:

Aveugle en général, mais on peut introduire des préférences “sexuelles” *Un exemple :*

- ▶ Des parents sur des pics différents d'une fonction multi-modale donneront sans doute des enfants peu performants
- ▶ Croisement “restreint” : croiser  $X$  avec  $Y$  ssi  $d(\vec{X}, \vec{Y}) < \text{seuil}$
- ▶ Prise en compte des contraintes: *your brain and my beauty*

# La mutation

opérateur:  $\Omega \rightarrow \Omega$

- ▶ *Analogie*: reproduction asexuée.
- ▶ *Intuition* : les enfants du croisement sont limités par  $\Pi_t$   
le seul contrepoids: la mutation
- ▶ *Grandes lignes* :  
L'enfant doit être en général **proche** du parent  
opérateur d'exploitation  
L'enfant doit pouvoir être **n'importe où**  
opérateur d'exploration – ergodicité
- ▶ *Quelle force?*  
De nombreuses mutations heureuses      mutation plus faible  
sinon      mutations plus forte
- ▶ *Débat* : Un opérateur homéopathique des AGs  
L'opérateur majeur pour ES et EP

# Les mutations binaires

$$\{0, 1\}^N \rightarrow \{0, 1\}^N$$

Opérateurs unaires :-)

## La mutation “bit-flip”

Holland, Goldberg; since 80s

- ▶ Pour chaque individu
- ▶ et pour chaque position  $l$ ,

$$(b_1, b_2, \dots, b_N) \xrightarrow{p_m} (b_1, b_2, \dots, \overline{b_l}, b_{l+1}, \dots, b_N)$$

- ▶ Pour que la mutation soit effective
- ▶ Typiquement :  $\frac{1}{N}$

$$p_m > \frac{1}{N \times P}$$

# Mutations binaires (2)

## La mutation “déterministe”

Toujours inverser le même nombre de bits par individu

- ▶ Avec probabilité  $p_m$  **par individu**
- ▶ Choisir aléatoirement  $k_m$  positions
- ▶ Inverser les bits correspondants

## Laquelle choisir ?

- ▶ Mutation “bit-flip” = mutation standard
- ▶ Mutation déterministe parfois plus efficace

## Quelle probabilité $p_m$ ?

- ▶ De nombreuses mutations heureuses
- ▶ sinon

augmenter  $p_m$

diminuer  $p_m$

# Mutations réelles

$$\mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^N$$

**Idée:** ajout de bruit Gaussien

$$X_i := X_i + N(0, \sigma)$$

Tout l'art est dans le choix de  $\sigma$ !

- ▶ Basé sur la fitness (type EP)
  - ▶ Le meilleur mute peu Exploitation
  - ▶ Le pire mute beaucoup Exploration
- ▶ Basé sur l'historique Rechenberg, **règle des 1/5**
  - ▶ Une mutation est *réussie* si l'enfant est meilleur que le parent
  - ▶  $\tau = \#$  mutations réussies dans les dernières  $T$  générations
  - ▶ Si  $\tau > 0.2$      $\sigma = 1.22\sigma$
  - ▶ sinon             $\sigma = 0.83\sigma$
- ▶ Mutations adaptatives (ES modernes)  $\sigma$  ajustée par l'évolution !

# Mutations adaptatives

Les paramètres de mutation sont portés par l'individu, e.g.

$$\vec{X} = (X_1, \dots, X_N, \sigma)$$

## Une mutation en deux temps:

- Muter  $\sigma$  et tous les paramètres de mutation
- Muter  $X_i$  en utilisant la nouvelle valeur de  $\sigma$

**Les  $\sigma$  sont ajustées gratuitement !**

## Pourquoi ?

- ▶ Des mutations successives avec un  $\sigma$  aberrant ne peuvent pas être constamment réussies
- ▶ Les individus qui survivent longtemps résultent de nombreuses mutations successives réussies
- ▶ Les individus qui survivent longtemps doivent donc avoir des "bons"  $\sigma$

# Le débat croisement – mutation

## Le croisement:

- ▶ permet de grandes modifications
- ▶ les modifications dépendent de la population
- ▶ plutôt opérateur d'exploitation
- ▶ effets décroissants avec l'évolution

## La mutation:

- ▶ nécessaire
- ▶ nécessité de pouvoir faire de grands pas
- ▶ plutôt opérateur d'exploration
- ▶ effets destructeurs augmentent avec l'évolution

# Le débat croisement – mutation (2)

## Efficacité empirique du croisement

- ▶ *Hypothèse constructive* :  
Assemblage de *briques de base*, i.e. pseudo-linéarité de la fonction fitness par rapport à des parties des individus
- ▶ *Hypothèse opportuniste* :  
Le croisement n'est qu'une *macro-mutation*

Headless-chicken crossover

## Besoin de mutation

- ▶ Ergodicité
- ▶ Relâché en cas de *très grandes* population

Résultats théoriques

GP originel

# Autres Aspects

liste non exhaustive

- ▶ Découverte de plusieurs optima (sharing)      Heuristiques de partage
- ▶ Programmation génétique      Evolution dans des espaces d'arbres
- ▶ Couplage avec des méthodes locales
- ▶ Optimisation sous contrainte
- ▶ Optimisation multi-critères
- ▶ ...

# Conclusions provisoires

## Echecs:

- ▶ J'ai essayé en boîte noire, ça ne marche pas...
- ▶ J'ai essayé sur un pb résolu, c'était ridiculement lent, comparé à ...

## Contextes recommandés:

- ▶ Problèmes non résolus fonctions chahutées, contraintes chahutées
- ▶ Plusieurs optima critères implicites, multi-critères
- ▶ Problèmes TRES mal posés validation de l'utilisateur
- ▶ Préférer le sur-mesure Couplage avec des méthodes locales

# Faire attention à

- ▶ La Représentation du problème de temps on ne saurait y passer trop
- ▶ Les opérateurs d'évolution le croisement a-t-il un sens ?  
Principe de causalité forte  
préférez le sur-mesure
- ▶ Choix des paramètres Force de sélection  
Taille population  
probabilité des opérateurs
- ▶ Le calcul de la fonction  $\mathcal{F}$  S'il y a un bug, l'évolution le trouvera...

**Travaillez, prenez de la peine !**